Rec'pupct/PTO, 24, JUN 2005





別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 Date of Application: 2003年 9月26日

出 願 Application Number:

特願2003-336527

[ST. 10/C]:

[JP2003-336527]

出 願 人 Applicant(s):

日本電信電話株式会社

SUBMITTED OR TRANSMITTED IN COMPLIANCE WITH RULE 17.1(a) OR (b)

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office 2003年11月21日







【書類名】 特計

【整理番号】 NTTh. 36128

【提出日】平成15年 9月26日【あて先】特許庁長官

【国際特許分類】 H04B 10/12

【発明者】

【住所又は居所】 東京都千代田区大手町二丁目3番1号 日本電信電話株式会社内

【発明者】

【住所又は居所】 東京都千代田区大手町二丁目3番1号 日本電信電話株式会社内

【氏名】 小川 育生

【発明者】

【住所又は居所】 東京都千代田区大手町二丁目3番1号 日本電信電話株式会社内

【氏名】 北川 毅

【発明者】

【住所又は居所】 東京都千代田区大手町二丁目3番1号 日本電信電話株式会社内

【氏名】 大山 貴晴

【特許出願人】

【識別番号】 000004226

【氏名又は名称】 日本電信電話株式会社

【代理人】

【識別番号】 100077481

【弁理士】

【氏名又は名称】 谷 義一

【選任した代理人】

【識別番号】 100088915

【弁理士】

【氏名又は名称】 阿部 和夫

【先の出願に基づく優先権主張】

【出願番号】 特願2002-378514 【出願日】 平成14年12月26日

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 013424 【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 特許請求の範囲 1

 【物件名】
 明細書 1

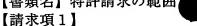
 【物件名】
 図面 1

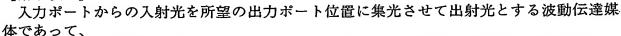
 【物件名】
 要約書 1

 【包括委任状番号】
 9701393



【書類名】特許請求の範囲





前記波動伝達媒体は、前記入力ポートからの入射光が当該波動伝達媒体中で多重散乱し ながらホログラフィックに伝搬するように決定された空間的な屈折率分布を有し、

当該波動伝達媒体内の局所的な位置(x、z)は、xz平面内に設けられた仮想的なメ ッシュにより画定される仮想的なカラムにより指定され、

前記カラムの各々が有する屈折率により前記波動伝達媒体の空間的な屈折率分布を成す ことを特徴とするホログラフィック波動伝達媒体。

【請求項2】

前記波動伝達媒体の屈折率分布は、前記入力ポートからの入射光の順伝搬光のフィール ドの位相と前記出射光を位相共役に逆伝搬させた逆伝搬光のフィールドの位相との差を、 前記波動伝達媒体の各点において整合させるように設定されていることを特徴とする請求 項1に記載のホログラフィック波動伝達媒体。

【請求項3】

前記カラムの取り得る屈折率は、低屈折率(nl)または高屈折率(nl)の何れかで あり、

前記屈折率分布は、低屈折率 (n L) を有するカラムと高屈折率 (n H) を有するカラ ムを空間的に配置させることにより与えられるものであること、を特徴とする請求項1ま たは2に記載のホログラフィック波動伝達媒体。

【請求項4】

前記低屈折率(nı)を有するカラムの、前記波動伝達媒体中における前記入射光の伝 搬方向での存在確率は、70%以下であることを特徴とする請求項3に記載のホログラフ ィック波動伝達媒体。

【請求項5】

前記カラムは、下限屈折率と上限屈折率との間の有限個の屈折率を取り得、前記屈折率 分布は当該有限個の屈折率のうちの何れかの屈折率を有する前記カラムを空間的に配置さ せることにより与えられるものであること、を特徴とする請求項1または2に記載のホロ グラフィック波動伝達媒体。

【請求項6】

前記入力ポートから入射される光を、所望の割合で互いに異なる出力ポート位置に分波 されるように前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする請求項1乃至5の何れか に記載のホログラフィック波動伝達媒体。

【請求項7】

前記入力ポートから入射される光は複数の波長の光の波長多重光であり、当該波長多重 光をなす各々の波長の光に対応付けられた互いに異なる出力ポート位置に分波されるよう に前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする請求項1乃至6の何れかに記載のホ ログラフィック波動伝達媒体。

【請求項8】

前記入力ポートから入射される光は複数の波長の光の波長多重光であり、当該波長多重 光をなす各々の波長の光が所望の割合で互いに異なる出力ポート位置に分波されるように 前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする請求項1乃至6の何れかに記載のホロ グラフィック波動伝達媒体。

【請求項9】

前記入力ポートから入射される光はTEモードとTMモードの偏波多重光であり、当該 偏波多重光をなす各々の偏波に対応付けられた互いに異なる出力ポート位置に分波される ように前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする請求項1乃至6の何れかに記載 のホログラフィック波動伝達媒体。

【請求項10】



前記入力ポートから入身である光はTEモードとTMモードの偏波で走光であり、当該偏波多重光をなす各々の偏波が所望の割合で互いに異なる出力ポート位置に分波されるように前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする請求項1乃至6の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体。

【請求項11】

前記ホログラフィック波動伝達媒体を構成する物質は誘電体であることを特徴とする請求項1乃至10の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体。

【請求項12】

請求項1乃至11の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法であって

初期屈折率分布を仮定した前記ホログラフィック波動伝達媒体中において、前記入射光のフィールド分布1と、前記出射光を前記出力ポートから仮想的に逆伝搬させた光のフィールド分布2と、を求める第1のステップと、

前記ホログラフィック波動伝達媒体の各点において、前記フィールド分布1と前記フィールド分布2との位相差が少なくなるように、前記屈折率分布を決定する第2のステップと、

前記出力ポート位置において、前記フィールド分布1と前記出射光のフィールド分布と が所望の誤差以下となるまで、前記第1のステップと前記第2のステップとを繰り返して 前記屈折率分布を逐次近似する第3のステップと、を備えていることを特徴とするホログ ラフィック波動伝達媒体の製造方法。

【請求項13】

前記第2のステップにおける屈折率分布の決定は、前記カラムの各々の屈折率を変数とする最急降下法により実行されることを特徴とする請求項12に記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法。

【請求項14】

請求項1乃至11の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法であって

前記屈折率分布を逐次近似するための第1のルーチンと第2のルーチンとを備え、 前記第1のルーチンは、

初期屈折率分布を仮定した前記ホログラフィック波動伝達媒体中において、前記入射光のフィールド分布1と、前記出射光を前記出力ポートから仮想的に逆伝搬させた光のフィールド分布2と、を求める第1のステップと、

前記波動伝達媒体内の位置(x、z)における前記フィールド分布2の位相が当該位置における前記フィールド分布1の位相と整合するように前記屈折率分布を変更する第2のステップと、

当該変更後の屈折率分布を用いて前記位置(x'、z)におけるフィールド分布2を求め直す第3のステップと、

前記位置(x、z)を逆伝搬方向に所定量だけ移動させて新たな位置(x、z)として 定義し直す第4のステップと、

前記第1乃至4のステップを繰り返して前記屈折率分布を逐次近似する第5のステップと、を備え、

前記第2のルーチンは、

前記第1のルーチンで決定された屈折率分布を仮定した前記ホログラフィック波動伝達 媒体中において、前記出射光のフィールド分布1と、前記出射光を前記出力ポートから仮 想的に逆伝搬させた光のフィールド分布2と、を求める第6のステップと、

前記波動伝達媒体内の位置(x、z)における前記フィールド分布1の位相が当該位置における前記フィールド分布2の位相と整合するように前記屈折率分布を変更する第7のステップと、

当該変更後の屈折率分布を用いて前記位置 (x 、 z) におけるフィールド分布1を求め 直す第8のステップと、



前記位置 (x, z) を順大方向に所定量だけ移動させて新たな位 (x, z) として定義し直す第9のステップ

前記第6乃至9のステップを繰り返して前記屈折率分布を逐次近似する第10のステップと、を備えていることを特徴とするホログラフィック波動伝達媒体の製造方法。

【請求項15】

前記第2のステップにおいて、

前記フィールド分布2としては、逐次近似前の屈折率分布中で前記出射光を入射面まで 伝搬させたときのフィールド分布を当該逐次近似前の屈折率分布中で順伝搬させて得られ たフィールド分布を用い、

前記フィールド分布1としては、逐次近似前の屈折率分布中で前記入射光を出射面まで 伝搬させたときのフィールド分布を当該逐次近似前の屈折率分布中で逆伝搬させて得られ たフィールド分布を用いる、ことを特徴とする請求項14に記載のホログラフィック波動 伝達媒体の製造方法。

【請求項16】

前記出力ポート位置における前記フィールド分布1と前記出射光のフィールド分布とが所望の誤差以下となるまで、前記第1のルーチンと前記第2のルーチンを順次繰り返す第3のルーチンを備えていることを特徴とする請求項14または15に記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法。

【請求項17】

前記フィールド分布1および前記フィールド分布2の各々には、前記ホログラフィック 波動伝達媒体中における、前記入射光および逆伝搬光の各々の反射光成分が繰込まれてい ることを特徴とする請求項12乃至16の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体 の製造方法。

【請求項18】

前記初期屈折率分布としてランダム分布を仮定することを特徴とする請求項12乃至17の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法。

【請求項19】

前記入力ポートからの入射光は複数の波長の光の波長多重光またはTEモードとTMモードの偏波多重光であり、

前記屈折率分布の逐次近似は、前記多重光の各波長の光ごとまたは各編波ごとに定義されたフィールド分布 2 を用いて順次実行され、

前記多重光をなす各波が所望の割合で互いに異なる出力ポート位置に分波されるように 前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする請求項12乃至18の何れかに記載の ホログラフィック波動伝達媒体の製造方法。

【請求項20】

基板上に、請求項1乃至11の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体を2次元的に配置して構成されていることを特徴とする導波回路。

【請求項21】

請求項20に記載の導波回路を用いて多モード干渉回路が構成されていることを特徴とする導波回路。

【請求項22】

請求項20に記載の導波回路を用いて光曲げ回路が構成されていることを特徴とする光回路。

【請求項23】

請求項20に記載の導波回路を用いて構成された光回路であって、前記導波回路の屈折率分布は、電気光効果に基づく当該導波路回路の局所的な屈折率変化により実現されることを特徴とする光回路。



【書類名】明細書

【発明の名称】ホログラフィック波動伝達媒体および導波回路ならびにそれらの製造方法 【技術分野】

[0001]

本発明は、光回路のような非停止信号処理回路にホログラフィック波動伝達媒体およびこれを用いた導波回路ならびにそれらの製造方法に関し、より詳細には、2次元的な屈折率分布に応じた多重散乱によりホログラフィックに波動を伝達させる媒体およびこれを用いて構成された導波回路ならびにそれらの製造方法に関する。

【背景技術】

[0002]

光通信などの技術分野においては、光の分岐・干渉を容易に実現するための光回路を構成するために、光導波路構造を利用した集積光部品が開発されてきた。このような波動としての性質を利用した集積光部品は、光導波路長などを調整したり光干渉計等の作製を容易化したりすることを可能とし、さらに、半導体分野における回路加工技術を適用することで、光部品の集積化も可能となる。

[0003]

しかしながら、このような光導波路回路においては、光導波路中を伝搬する光を屈折率の空間的分布を利用して空間的な光閉じ込めを実現する「光閉じ込め構造」により光回路の各構成要素を構成するために、光配線などを用いた縦列的な回路設計が必要となる。このため、光導波路回路の光路長は、光回路内で干渉現象などを生じさせるために求められる光路長よりも長くならざるを得ず、その結果、光回路そのものが極めて大型になってしまうという問題があった。

[0004]

たとえば、典型的なアレイ導波路格子を例にとると、入力ポートから入力された複数の波長 (λ_i) の光はスラブ導波路を有するスターカプラにより分波・合波を繰り返し、分波された光が出力ポートから出力されるが、波長の千分の1程度の分解能で光を分波するために要する光路長は、導波路を伝搬する光の波長の数万倍となる。また、光回路の導波路パターンニングをはじめとして、偏光状態に依存する回路特性を補正するための波長板などを設けるための加工も施す必要がある。(例えば、非特許文献 1 参照)。

[0005]

また、光回路の小型化のためには光を導波路中に強く閉じ込める必要があるために、屈 折率の空間的分布により光閉じ込め状態を制御するためには極めて大きな屈折率差を光導 波路中にもたせることが必要とされ、例えば従来のステップインデクッス型の光導波路で は、比屈折率差が 0. 1%よりも大きな値となるような屈折率の空間的分布を有するよう に光導波路が設計されていた。このような大きな屈折率差を利用して光閉じ込めを行うこ ととすると、回路構成の自由度が制限されてしまうという問題が生じる。特に、光導波路 中での屈折率差を、局所的な紫外線照射、熱光学効果や電気光学効果などにより実現しよ うとする場合には、得られる屈折率の変化量は高々 0. 1%程度である場合が多く、光の 伝搬方向を変化させる場合には光導波路の光路にそって徐々に向きを変化させざるを得ず 、光回路長は必然的に極めて長いものとなってしまい、その結果として光回路の小型化が 困難になってしまう。

[0006]

さらに、グレーティング様の回路を光導波路回路に付与した回路は光の伝搬方向に対して概ね平行な向きの周期構造もしくは誘電体屈折率の周期変化により光回路を構成し、かつ、実際の設計においては概ねフーリエ変換で評価可能な強い周期性を有する構造もしくは周期性を僅かに歪ませたチャープ構造により光回路の特性を得ているために、波面に対して概ね均一な構造となって伝搬方向に垂直な方向(波面に沿った方向)での光制御が困難となる。例えば、非特許文献2に開示されている光回路では、光回路中で反射することなく透過する光は回路中に広がってしまい信号光として利用することができない。また、分岐回路のように伝搬方向に垂直な方向へ大きくスポット位置を変化させる回路では、光



が形成する「場」(フィー・・)を伝搬方向と垂直方向に大きく広げ 要があり回路が大きくならざるを得ない。 に、実際の回路の設計においても、フーバグレーティングのような従来の1次元のグレーティング回路の設計方法とほぼ等価な設計方法しか実現できないために、周期性の強い構造(すなわち、伝搬方向の波数に依存した光回路)に限定され、回路規模が大きくなり、波長に敏感になり易く、入出力の位置が波長の順に連続的に分布してしまうなど、設計の自由度が低い回路に限定されるという問題があった。

[0007]

【非特許文献 1】Y. Hibino, "Passive optical devices for photonic networks", IEIC Trans. Commun., Vol.E83-B No.10, (2000).

【非特許文献 2】 T. W. Mossberg, "Planar holographic optical processing", 0 ptics Letters, Vol. 26, No. 7, pp 414-416 (2001).

【非特許文献 3】H. Rao, et. al, "A bidirectional beam propagation method for multiple dielectric interfaces", IEEE PTL Vol.11, No.7, pp 830-832 (1999)

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

[0008]

本発明は、このような課題に鑑みてなされたもので、その目的とするところは、従来の 光導波路回路や平面ホログラフィック回路を用いた光回路よりも小型で、光の入出力を可 能な限り自由に設定でき、さらに、緩やかな屈折率分布(小さな高低差)でも充分に高効 率の光信号制御を可能とする光回路を実現するための光(波動)伝達媒体を提供し、これ により、高効率で小型の導波回路を実現することにある。

【課題を解決するための手段】

[0009]

本発明はこのような目的を達成するために、請求項1に記載の発明は、入力ポートからの入射光を所望の出力ポート位置に集光させて出射光とする波動伝達媒体であって、前記波動伝達媒体は、前記入力ポートからの入射光が当該波動伝達媒体中で多重散乱しながらホログラフィックに伝搬するように決定された空間的な屈折率分布を有し、当該波動伝達媒体内の局所的な位置(x、z)は、xz平面内に設けられた仮想的なメッシュにより画定される仮想的なカラムにより指定され、前記カラムの各々が有する屈折率により前記波動伝達媒体の空間的な屈折率分布を成すことを特徴とする。

[0010]

また、請求項2に記載の発明は、請求項1に記載のホログラフィック波動伝達媒体において、前記波動伝達媒体の屈折率分布は、前記入力ポートからの入射光の順伝搬光のフィールドの位相と前記出射光を位相共役に逆伝搬させた逆伝搬光のフィールドの位相との差を、前記波動伝達媒体の各点において整合させるように設定されていることを特徴とする

[0011]

また、請求項3に記載の発明は、請求項1または2に記載のホログラフィック波動伝達媒体において、前記カラムの取り得る屈折率は、低屈折率 (n_L) または高屈折率 (n_H) の何れかであり、前記屈折率分布は、低屈折率 (n_L) を有するカラムと高屈折率 (n_H) を有するカラムを空間的に配置させることにより与えられるものであること、を特徴とする。

[0012]

また、請求項4に記載の発明は、請求項3に記載のホログラフィック波動伝達媒体において、前記低屈折率 (n_L) を有するカラムの、前記波動伝達媒体中における前記入射光の伝搬方向での存在確率は、70%以下であることを特徴とする。

[0013]

また、請求項5に記載の発明は、請求項1または2に記載のホログラフィック波動伝達 媒体において、前記カラムは、下限屈折率と上限屈折率との間の有限個の屈折率を取り得



、前記屈折率分布は当該有 の屈折率のうちの何れかの屈折率を有 前記カラムを空間的に配置させることによっ与えられるものであること、を特徴とする。

[0014]

また、請求項6に記載の発明は、請求項1乃至5の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体において、前記入力ポートから入射される光を、所望の割合で互いに異なる出力ポート位置に分波されるように前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする。

[0015]

また、請求項7に記載の発明は、請求項1乃至6の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体において、前記入力ポートから入射される光は複数の波長の光の波長多重光であり、当該波長多重光をなす各々の波長の光に対応付けられた互いに異なる出力ポート位置に分波されるように前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする。

[0016]

また、請求項8に記載の発明は、請求項1乃至6の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体において、前記入力ポートから入射される光は複数の波長の光の波長多重光であり、当該波長多重光をなす各々の波長の光が所望の割合で互いに異なる出力ポート位置に分波されるように前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする。

[0017]

また、請求項9に記載の発明は、請求項1乃至6の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体において、前記入力ポートから入射される光はTEモードとTMモードの偏波多重光であり、当該偏波多重光をなす各々の偏波に対応付けられた互いに異なる出力ポート位置に分波されるように前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする。

[0018]

また、請求項10に記載の発明は、請求項1乃至6の何れかに記載のホログラフィック 波動伝達媒体において、前記入力ポートから入射される光はTEモードとTMモードの偏 波多重光であり、当該偏波多重光をなす各々の偏波が所望の割合で互いに異なる出力ポー ト位置に分波されるように前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする。

[0019]

また、請求項11に記載の発明は、請求項1乃至10の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体において、前記ホログラフィック波動伝達媒体を構成する物質は誘電体であることを特徴とする。

[0020]

また、請求項12に記載の発明は、請求項1乃至11の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法であって、初期屈折率分布を仮定した前記ホログラフィック波動伝達媒体中において、前記入射光のフィールド分布1と、前記出射光を前記出力ポートから仮想的に逆伝搬させた光のフィールド分布2と、を求める第1のステップと、前記ホログラフィック波動伝達媒体の各点において、前記フィールド分布1と前記フィールド分布2との位相差が少なくなるように、前記屈折率分布を決定する第2のステップと、前記出力ポート位置において、前記フィールド分布1と前記出射光のフィールド分布とが所望の誤差以下となるまで、前記第1のステップと前記第2のステップとを繰り返して前記屈折率分布を逐次近似する第3のステップと、を備えていることを特徴とする。

[0021]

また、請求項13に記載の発明は、請求項12に記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法において、前記第2のステップにおける屈折率分布の決定は、前記カラムの各々の屈折率を変数とする最急降下法により実行されることを特徴とする。

[0022]

また、請求項14に記載の発明は、請求項1乃至11の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法であって、前記屈折率分布を逐次近似するための第1のルーチンと第2のルーチンとを備え、前記第1のルーチンは、初期屈折率分布を仮定した前記ホログラフィック波動伝達媒体中において、前記入射光のフィールド分布1と、前記出射光を前記出力ポートから仮想的に逆伝搬させた光のフィールド分布2と、を求める第1のス



テップと、前記波動伝達媒体の位置 (x、z) における前記フィー 分布2の位相が 当該位置における前記フィード分布1の位相と整合するように前記品が率分布を変更す る第2のステップと、当該変更後の屈折率分布を用いて前記位置(x、z)におけるフィ ールド分布 2 を求め直す第 3 のステップと、前記位置 (x 、 z) を逆伝搬方向に所定量だ け移動させて新たな位置(x、z)として定義し直す第4のステップと、前記第1乃至4 のステップを繰り返して前記屈折率分布を逐次近似する第5のステップと、を備え、前記 第2のルーチンは、前記第1のルーチンで決定された屈折率分布を仮定した前記ホログラ フィック波動伝達媒体中において、前記出射光のフィールド分布1と、前記出射光を前記 出力ポートから仮想的に逆伝搬させた光のフィールド分布2と、を求める第6のステップ と、前記波動伝達媒体内の位置(x、z)における前記フィールド分布1の位相が当該位 置における前記フィールド分布2の位相と整合するように前記屈折率分布を変更する第7 のステップと、当該変更後の屈折率分布を用いて前記位置(x、z)におけるフィールド 分布1を求め直す第8のステップと、前記位置 (x、z) を順伝搬方向に所定量だけ移動 させて新たな位置 (x、z) として定義し直す第9のステップと、前記第6乃至9のステ ップを繰り返して前記屈折率分布を逐次近似する第10のステップと、を備えていること を特徴とする。

[0023]

また、請求項15に記載の発明は、請求項14に記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法において、前記第2のステップにおいて、前記フィールド分布2としては、逐次近似前の屈折率分布中で前記出射光を入射面まで伝搬させたときのフィールド分布を当該逐次近似前の屈折率分布中で順伝搬させて得られたフィールド分布を用い、前記フィールド分布1としては、逐次近似前の屈折率分布中で前記入射光を出射面まで伝搬させたときのフィールド分布を当該逐次近似前の屈折率分布中で逆伝搬させて得られたフィールド分布を用いる、ことを特徴とする。

[0024]

また、請求項16に記載の発明は、請求項14または15に記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法において、前記出力ポート位置における前記フィールド分布1と前記出射光のフィールド分布とが所望の誤差以下となるまで、前記第1のルーチンと前記第2のルーチンを順次繰り返す第3のルーチンを備えていることを特徴とする。

[0025]

また、請求項17に記載の発明は、請求項12乃至16の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法において、前記フィールド分布1および前記フィールド分布2の各々には、前記ホログラフィック波動伝達媒体中における、前記入射光および逆伝搬光の各々の反射光成分が繰込まれていることを特徴とする。

[0026]

また、請求項18に記載の発明は、請求項12乃至17の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法において、前記初期屈折率分布としてランダム分布を仮定することを特徴とする。

[0027]

また、請求項19に記載の発明は、請求項12乃至18の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体の製造方法において、前記入力ポートからの入射光は複数の波長の光の波長多重光またはTEモードとTMモードの偏波多重光であり、前記屈折率分布の逐次近似は、前記多重光の各波長の光ごとまたは各編波ごとに定義されたフィールド分布2を用いて順次実行され、前記多重光をなす各波が所望の割合で互いに異なる出力ポート位置に分波されるように前記屈折率分布が決定されていることを特徴とする。

[0028]

また、請求項20に記載の発明は、導波回路であって、基板上に、請求項1乃至11の何れかに記載のホログラフィック波動伝達媒体を2次元的に配置して構成されていることを特徴とする。

[0029]



また、請求項21に記載 明は、導波回路であって、請求項20 載の導波回路を 用いて多モード干渉回路が構成されていることを特徴とする。

[0030]

また、請求項22に記載の発明は、光回路であって、請求項20に記載の導波回路を用いて光曲げ回路が構成されていることを特徴とする。

[0031]

さらに、請求項23に記載の発明は、請求項20に記載の導波回路を用いて構成された 光回路であって、前記導波回路の屈折率分布は、電気光効果に基づく当該導波路回路の局 所的な屈折率変化により実現されることを特徴とする。

【発明の効果】

[0032]

本発明により、従来の光導波路回路や平面ホログラフィック回路を用いた光回路よりも 小型で、光の入出力を可能な限り自由に設定でき、さらに、緩やかな屈折率分布(小さな 屈折率高低差)でも充分に高効率な光信号制御を可能とする導波回路を実現するための光 (波動) 伝達媒体を提供し、これにより、高効率で小型の光回路を実現することが可能と なる。

【発明を実施するための最良の形態】

[0033]

以下、図面を参照して本発明の実施の形態について説明する。なお、各図面において同様の機能を有する箇所には同一の符号を付し、説明の重複は省略する。また、入力光と入力ポート、および、出力光と出力ポート、に同じ符号を用いる場合があり得る。

[0034]

(基本概念:本発明のホログラフィック波動伝達媒体の基本概念)

以下に、本発明のホログラフィック波動伝達媒体に関する基本的概念について説明するが、この説明に際しては簡略化のために、ホログラフィック波動伝達媒体中を伝搬する「波動」は「光」であり、ホログラフィック波動伝達媒体は光回路として用いられているものと仮定する。しかしながら、本発明が基礎とする理論は、一般の波動方程式に基づいて、媒質の特性を指定するものであり、一般の波動においても原理的に成り立ち得るものである。よって、本発明は、広義の「電磁波」をホログラフィックに波動伝達させ得る媒体一般に応用可能であるのみならず、多体効果を無視できる電子波または巨視的にコヒーレンスを有する電子波にも適用可能である。よって、以下ではレーザ光のようなコヒーレンスを有する波動信号を光信号として記すが、波動信号には光信号の他に電磁波や電子波による信号をも含み得る。

[0035]

また、本発明のホログラフィック波動伝達媒体は、単に狭義の光回路としてのみならず、分波器や合波器などのほか、ホログラフィックフィルタやホログラフィックレンズなどのホログラフィック光学素子の構成要素としても広範な利用が可能である。従って、本明細書中で用いられる「光回路」という文言は、本発明のホログラフィック波動伝達媒体の特性の理解の容易化のために用いられるものであり、ホログラフィック波動伝達媒体そのもの(若しくは一般的な導波回路)をも意味し得るものと解釈できる。

[0036]

また、以下の説明では「屈折率」によって波動伝達媒質の性質を規定しているが、「屈 折率」とはその文言の定義の通り一般的な平面状の波動の伝搬において波動を屈折させる 割合(平面波の方向を偏向させる割合)を意味するものであり、波動信号に対する媒体の 性質を規定するものである。例えば、光信号の場合は主に誘電率であり、電子波信号の場 合は主に電界もしくは磁界によって物理的に規定される。

[0037]

さらに、本発明の波動伝達媒体が「ホログラフィック」波動伝達媒体であるとされている意味は、波動伝達媒体による回路全体での大域的なレベルでのホログラフィックな制御が、局所的なホログラフィック制御とその集合(制御された多重散乱)により実現されて



いるという点にある。より 的には、本発明のホログラフィック波 達媒体とは、コヒーレンスな光のパターンと人力して所望の光のパターンとして出力させるために、この 媒体中を伝搬する順伝搬光と逆伝搬光の位相差が媒体中の何れの場所においても小さくなるように屈折率を配置し、局所的なレベルでのホログラフィックな制御を多重に繰り返すことにより、大域的なホログラフィック制御を実現するものである。

[0038]

図1 (a) ~ (c) は、本発明のホログラフィック波動伝達媒体の基礎となる基本概念と基本構造とを説明するための図である。まず、図1を参照して用語の説明をする。図1 (a) 中の1は光回路基板であり、1-1は本発明のホログラフィック波動伝達媒体により構成される光回路の設計領域である。光回路の一方の端面は入力光3-1が入射する入射面2-1であり、この入力光3-1はホログラフィック波動伝達媒体で構成された空間的な屈折率分布を有する光回路中を多重散乱しながら伝搬し、他方の端面である出射面2-2から出力光3-2として出力される。なお、本実施例では、ホログラフィック波動伝達媒体は誘電体からなるものと仮定し、空間的な屈折率分布はこの媒体を構成している誘電体の局所的な屈折率を後述する理論に基づいて設定することにより実現されるものとする。

[0039]

入力光3-1が形成している「場」(入力フィールド)は、光回路を構成するホログラフィック波動伝達媒体の屈折率の空間的分布に応じて変調され、出力光3-2の形成する「場」(出力フィールド)に変換される。換言すれば、本発明のホログラフィック波動伝達媒体は、その空間的な屈折率分布に応じて入力フィールドと出力フィールドとを相関づけるための(電磁)フィールド変換手段である。なお、これらの入力フィールドおよび出力フィールドに対して、光回路中での伝搬方向(図中z 軸方向)に垂直な断面(図中x 軸に沿う断面)における光のフィールドをその場所(x, z) における(順)伝搬像(伝搬フィールドあるいは伝搬光)と呼ぶ(図1 (b)参照)。図1 (a)中の座標z は光の伝搬方向の座標(z=0が入射面、z=z。が出射面)であり、座標x は光の伝搬方向に対する横方向の座標である。

[0040]

ここで、「フィールド」とは、一般に電磁場(電磁界)あるいは電磁場のベクトルポテンシャル場と呼ばれるものを意味している。本実施例の場合の電磁場の制御は、光回路中に設けられた空間的な屈折率分布、すなわち誘電率の分布を考えることに相当する。誘電率はテンソルとして与えられるが、通常は偏光状態間の遷移はそれほど大きくないので、電磁場の1成分のみを対象としてスカラー波近似しても良い近似となる。そこで、本明細書では電磁場を複素スカラー波として扱う。なお、光の「状態」には、エネルギ状態(波長)と偏光状態とがあるため、「フィールド」を光の状態を表現するものとして用いる場合には、光の波長と偏光状態をも包含し得ることとなる。

[0041]

また、通常、伝搬光の増幅や減衰を生じさせない光回路では、屈折率の空間的分布を決めると、焦点以外の入力光3-1の像(入力フィールド)は、出力光3-2の像(出力フィールド)に対して一意的に定まる。このような、出射面2-2側から入射面2-1側へと向かう光のフィールドを、逆伝搬像(逆伝搬フィールドあるいは逆伝搬光)と呼ぶ(図1(c)参照)。このような逆伝搬像は光回路中の場所ごとに定義することができる。すなわち、光回路中での任意の場所における光のフィールドを考えたとき、その場所を仮想的な「入力光」の出射点として考えれば、上記と同様に出力光3-2の像に対して、その場所での逆伝搬像を考えることができる。このように、光回路中の各場所ごとに逆伝搬のが定義できる。ここで特に、単一の光回路において、出射フィールドが入射フィールドの伝搬フィールドとなっている場合には、光回路の任意の点での伝搬フィールドと逆伝搬フィールドとなっている場合には、光回路の任意の点での伝搬フィールドと逆伝搬フィールドとなっている場合には、光回路の任意の点での伝搬フィールドと逆伝搬フィールドとは一致する。なお、フィールドは一般には対象とする空間全体の上の関数であるが、「入射フィールド」あるいは「出射フィールド」という場合は、入射面あるいは出り面におけるフィールドの断面を意味している。また、「フィールド分布」という場合で



も、ある特定の断面に関し 意味している。 競論を行う場合にはその断面についての

ールドの断面を

[0042]

屈折率分布の決定方法を説明するためには記号を用いるほうが見通しがよいので、各量を表すために以下のような記号を用いることとする。なお、本発明で対象とされる光(フィールド)は単一状態の光には限定されないので、複数の状態の光が重畳された光をも対象とされ得るべく、個々の状態の光にインデックスjを充てて一般的に表記する。

[0043]

 $\phi^{j}(x)$: j 番目の入射フィールド(複素ベクトル値関数であり、入射面において設定する強度分布および位相の分布、ならびに、波長および偏波により規定される)。

[0044]

 $\phi^{j}(x)$: j番目の出射フィールド(複素ベクトル値関数であり、出射面において設定する強度分布および位相分布、ならびに、波長および偏波により規定される)。

[0045]

なお、 $\phi^j(x)$ および $\phi^j(x)$ は、回路中で強度増幅や波長変換や偏波変換が行われない限り、光強度の総和は同じ(あるいは無視できる程度の損失)であり、それらの波長も偏波も同じである。したがって、

 $\{\psi^{j}(\mathbf{x}), \phi^{j}(\mathbf{x})\}$:入出力ペア (入出力のフィールドの組み)

は、入射面および出射面における、強度分布および位相分布ならびに波長および偏波により規定される。

[0046]

lnql:屈折率分布(光回路設計領域全体の値の組)。

与えられた入射フィールドおよび出射フィールドに対して屈折率分布をひとつ与えたときに光のフィールドが決まるので、q番目の繰り返し演算で与えられる屈折率分布全体に対するフィールドを考える必要がある。そこで、(x,z)を不定変数として屈折率分布全体を $n_q(x,z)$ と表しても良いが、場所(x,z)における屈折率の値 $n_q(x,z)$ と区別するために、屈折率分布全体に対しては $\{n_a\}$ と表す。

[0047]

ncore:光導波路におけるコア部分のような、周囲の屈折率に対して高い屈折率の値を示す記号。

[0048]

 n_{clad} : 光導波路におけるクラッド部分のような、 n_{core} に対して低い屈折率の値を示す記号。

[0049]

 $\psi^{i}(z,x, \{n_q\})$: j番目の入射フィールド $\psi^{i}(x)$ を屈折率分布 $\{n_q\}$ 中を z まで伝搬させたときの、場所(z,x)におけるフィールドの値。

$[0\ 0\ 5\ 0]$

 $\phi^{j}(z,x, \{n_q\})$: j番目の出射フィールド $\phi^{j}(x)$ を屈折率分布 $\{n_q\}$ 中を z まで逆伝搬させたときの、場所(z,x)におけるフィールドの値。

[0051]

本実施例の屈折率分布の決定方法は、すべての j について ϕ^j ($z_e, x, \{n_q\}$) = ϕ^j (x) あるいはそれに近い状態となるように $\{n_q\}$ を求める方法を与えるものである。

[0052]

「入力ポート」および「出力ポート」とは、入射端面および出射端面におけるフィールドの集中した「領域」で、たとえば、その部分に光ファイバを接続することにより、光強度をファイバに伝搬できるような領域である。ここで、フィールドの強度分布および位相分布は j 番目のものと k 番目のものとで異なるように設計可能であるので、入射端面および出射端面に複数のポートを設けることが可能である。さらに、入射フィールドと出射フィールドの組を考えた場合、その間の伝搬により発生する位相が、光の周波数によって異なるので、周波数が異なる光(すなわち波長の異なる光)については、位相を含めたフィ



ールド形状が同じであるか。しているかの如何にかかわらず、異なったートとして設定することが可能である。符号としては、入射ポート側にはアルファベライの大文字A、B、C、・・・を充て、出射ポート側にはアルファベットの小文字a、b、c、・・・を充てるものとする。

[0053]

その他、 α 、 γ 、gやwは数値計算上の適当な係数であり、それらの程度については適宜文章中に示すこととするが、たとえば、通常の数値流体力学等で用いられる「スキームの安定性の議論」にしたがって、実際の数値計算では僅かに調整されるべきものである。

[0054]

伝搬方向はz、伝搬方向に対して垂直な方向はxで表し、入射面2-1でのzの値を0、出射面2-2でのzの値をz。とする。後述するように、対象とする区別可能な光の状態に順次番号をつける。このとき、j番目の入射フィールドと、それに対応し出射させたい所望の出射フィールドをそれぞれ $\phi^j(x)$ および $\phi^j(x)$ とする。ここで、電磁界は実数ベクトル値の場で、かつ波長と偏光状態をパラメータとしてもつものとするが、その成分の値を一般な数学的取扱いが容易な複素数で表示して電磁波の解を表記する。また、以下の計算においては、フィールド全体の強度は1に規格化されているものとする。なお、j番目の入射フィールドや出射フィールドとは、フィールドの強度分布と位相分布あるいは波長や偏光により互いに区別される属性を有する光の組の要素に対して適当に順番をつけたものである。

[0055]

図1 (b) および図1 (c) に示すように、j番目の入射フィールド ϕ^j (x)および出力フィールド ϕ^j (x)に対し、伝搬フィールドと逆伝搬フィールドをそれぞれ場所の複素ベクトル値関数として、 ϕ^j (z,x, $\{n\}$)および ϕ^j (z,x, $\{n\}$)と表記する。これらの関数の値は屈折率分布 $\{n\}$ により変化するため、屈折率分布 $\{n\}$ がパラメータとなる。記号の定義により、 ϕ^j (x)= ϕ^j (0,x, $\{n\}$)、および、 ϕ^j (x)= ϕ^j (ze,x, $\{n\}$)となる。これらの関数の値は、入射フィールド ϕ^j (x)と出射フィールド ϕ^j (x)および屈折率分布 $\{n\}$ が与えられれば、ビーム伝搬法などの公知の手法により容易に計算することができる。これらの各フィールドの様子をより具体的な例を用いて説明すると以下のようになる。

[0056]

[0057]

以下に、空間的な屈折率分布を決定するための一般的なアルゴリズムを説明する。

図3は本発明のホログラフィック波動伝達媒体の空間的な屈折率分布を決定するための計算手順を説明するためのフローチャートである。この計算は繰り返し実行されるものであるので、繰り返し回数をqで表し、(q-1)番目まで計算が実行されているときのq番目の計算の様子が図示されている。

[0058]



(q-1) 番目の計算に て得られた屈折率分布 $\{n_{q-1}\}$ をもと 各 j 番目の入射 フィールド $\phi^j(x)$ および出 イールド $\phi^j(x)$ について伝搬フィール 逆伝搬フィールドとを数値計算により求め、その結果を各々、 $\phi^j(z,x,\{n_{q-1}\})$ および $\phi^j(z,x,\{n_{q-1}\})$ と表記する(ステップ S 2 2 0)。

[0059]

これらの結果をもとに、各場所 (z, x) における屈折率 n_q (z, x) を、次式により求める(ステップS 2 4 0)。

 $n_q(z,x)=n_{q-1}(z,x)-\alpha \Sigma_j Im[\phi^j(z,x,\{n_{q-1}\})^*\cdot \phi^j(z,x,\{n_{q-1}\})]\cdot \cdot \cdot \cdot (1)$ ここで、右辺第 2 項中の記号「・」は内積演算を意味し、Im[]は[]内のフィールド内積演算結果の虚数成分を意味する。なお、記号「*」は複素共役である。係数 α は $n_q(z,x)$ の数分の 1 以下の値をさらにフィールドの組の数で割った値であり、正の小さな値である。 Σ_j はインデックス j について和をとるという意味である。

[0060]

ステップS 2 0 2 と S 2 0 4 を繰り返し、伝搬フィールドの出射面における値 ϕ^j (z_e , x_e , x_e) と出射フィールド ϕ^j (x_e) との差の絶対値が所望の誤差 d_e よりも小さくなると(ステップS 2 0 3:YES)計算が終了する。

[0061]

上式(1)のように屈折率 n_q (z, x)を求める根拠は下記のとおりであり、屈折率分布を最急降下法により求めることに対応している。

[0062]

まず、屈折率分布 $\{n_{q-1}\}$ により入射光が伝搬したフィールド ϕ^j (z_e , x, $\{n_{q-1}\}$)と、最終的に得たい出力 ϕ^j (x)との差が最小となるためには、残差 $R=\Sigma_j \mid \phi^j$ (x)ー ϕ^j (z_e , x, $\{n_{q-1}\}$) $\}$ が最小となればよい。なお、 ϕ^j (x)などはxの関数であることを表しており、特定のxの座標を意味するわけではない。また、各ペアごとに重みをつけてもよいが簡単のため全て同じ重みで和をとることとする。

[0063]

ここでは、光のフィールドの重ね合わせが可能な範囲で考えており、フィールドの重なり積分により内積が定義される。この光フィールドの重ね合わせは有限のエネルギをもち、かつ、取り扱われるフィールドは空間的に有限な範囲に限定される。したがって、ここでいうフィールドはヒルベルト空間を形成し、光の伝搬は以下の性質を有するユニタリ変換として定義される。

[0064]

具体的には、 z_0 からzまでのユニタリ変換演算子Uとして、 $\psi^j(z,x, \{n_{q-1}\}) = U(z,z_0, \{n_{q-1}\}) \psi^j(z_0,x, \{n_{q-1}\}) \cdot \cdot \cdot \cdot (2)$ が成り立ち、ここで、反射が無視できる程度であるとすると、伝搬過程の加法性から、 $U(z,z_0, \{n_{q-1}\}) = U(z,z_1, \{n_{q-1}\}) U(z_1,z_0, \{n_{q-1}\}) \cdot \cdot \cdot \cdot (3)$ となる。

[0065]

さらに、重なり積分により定義される内積に対してユニタリ性を有するから、 $U(z,z_0,\{n_{q-1}\})^*U(z,z_0,\{n_{q-1}\})=U(z,z_0,\{n_{q-1}\})^{-1}U(z,z_0,\{n_{q-1}\})=U(z,z_0,\{n_{q-1}\})^{-1}U(z,z_0,\{n_{q-1}\})$ = $|U(z,z_0,\{n_{q-1}\})|^2=1\cdot\cdot\cdot(4)$

となる。ここで、 $U(z,z_0,\{n_{q-1}\})^*$ は $U(z,z_0,\{n_{q-1}\})$ の自己随伴演算子である。また、 $U(z,z_0,\{n_{q-1}\})^{-1}$ は $U(z,z_0,\{n_{q-1}\})$ の逆演算子、つまり、逆方向の伝搬を与える演算子である。

[0066]

z'とzの差($\mid z$ ' $\mid z \mid -z \mid$)が十分小さい範囲において、 $U(z',z, \mid n_{q-1} \mid)$ はビーム 伝搬法などにおける丁度1ステップ分の変換をもたらす行列であると考えればよく、適当に伝搬方向を分割してこの演算を繰り返したものが $U(z,z_0, \mid n_{q-1} \mid)$ などであると考えればよい。

[0067]



これらの結果を用いて残 を書き換えると、 $R = \Sigma_j \mid \phi^j(x) - U(z_e, z^i, |n_{q-1}|) U(z^i, 0, |n_{q-1}|) \phi^j(x) \mid^2$ $= \Sigma_j \mid U(z_e, z^i, |n_{q-1}|) \mid^2 \mid U(z_e, z^i, |n_{q-1}|)^{-1} \phi^j(x) - U(z^i, 0, |n_{q-1}|) \phi^j(x) \mid^2$ $= \Sigma_j \mid U(z_e, z^i, |n_{q-1}|)^{-1} \phi^j(x) - U(z^i, z, |n_{q-1}|) U(z, 0, |n_{q-1}|) \phi^j(x) \mid^2$ $= \Sigma_j \mid \phi^j(z^i, x, |n_{q-1}|) - U(z^i, z, |n_{q-1}|) \phi^j(z, x, |n_{q-1}|) \mid^2 \cdots (5)$ となる。

[0068]

| $z'-z|\to 0$ の極限においては、特定の x 座標の場所 x における $U(z',z,\{n_{q-1}\})$ の変化($\delta_x U(z',z,\{n_{q-1}\})$)は、同じく特定の x 座標の場所 x における $n_{q-1}(z,x)$ の変化($\delta_x n_{q-1}(z,x)$)と、

 $\delta_x U(z',z, \{n_{q-1}\}) = -i \kappa \delta_x n_{q-1}(z,x) \cdot \cdot \cdot (6)$

の関係を有する。なお、 κ は概ね真空中の伝搬定数程度の値で正数の適当な係数であるが、計算上他の係数と組み合わせるためここでは詳しく議論しない。

[0069]

以上の結果より、特定の x 座標の場所 x における残差 R の変化 (δ_x R)) として、 δ_x R = Σ_j $\{-i$ κ δ_n α_{q-1} $\{z,x\}$ ϕ^j $\{z',x,\{n_{q-1}\}\}^*$ ϕ^j $\{z,x,\{n_{q-1}\}\}$ + c. c. $\{z,x\}$ Im Σ_j ϕ^j $\{z',x,\{n_{q-1}\}\}^*$ ϕ^j $\{z,x,\{n_{q-1}\}\}$ · · · (7) が得られる。

[0070]

ここで、

 $\delta n_{q-1}(z,x) = -\alpha Im \Sigma_{j} \phi^{j}(z',x, \{n_{q-1}\})^{*} \phi^{j}(z,x, \{n_{q-1}\})$ $(\alpha > 0) \cdot \cdot \cdot (8)$ とすれば $\delta_{x} R < 0$ となり、この方向に変化させていけば極小値に向かうことになる。これが上式(1)の方向に屈折率分布を変化させる理由である。

[0071]

以上の計算では、屈折率分布の初期値 $\{n_0\}$ は適当に設定すればよいが、この初期値 $\{n_0\}$ が予想される屈折率分布に近ければ、それだけ計算の収束は早くなる(ステップS $\{2,0\}$ 0)。また、各 $\{1\}$ について $\{1\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{1\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{1\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{1\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{1\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{1\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{1\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{1\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{1\}$ 0 に計算が可能な計算機の場合は、 $\{1\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0 に計算すればよいので、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0、 $\{3\}$ 0、 $\{4\}$ 0 に計算の効率化を図ることができる(ステップS $\{2\}$ 0 の についての和の部分で、各 $\{2\}$ 0 で に対すを選び、その分の $\{2\}$ 0、 $\{2\}$ 0 に に 以降の計算を繰り返すことも可能である(ステップS $\{2\}$ 0)。

[0072]

以上の演算において、 $\phi^j(z,x,\{n_{q-1}\})$ の値と $\phi^j(z,x,\{n_{q-1}\})$ の値とが近い場合には、式(1)中の $Im[\phi^j(z,x,\{n_{q-1}\})^*\cdot\phi^j(z,x,\{n_{q-1}\})]$ は位相差に対応する値となり、この値を減少させることで所望の出力を得ることが可能である。

[0073]

図4は上述した計算手順の理解を容易にするために、ホログラフィック波動伝達媒体中でのフィールドの様子の一例を示した図である。本発明のホログラフィック波動伝達媒体からなる光回路設計領域1-1の任意の位置(x,z)において、伝搬する光の波面に対して概ね平行でかつ概ね無視できる幅(Δz)を持った微小領域を仮定し、この微小領域の断面をXとする。なお、ここで「概ね無視できる幅」とは、屈折率分布をもたない媒体中を光がその距離 Δz だけ伝搬したときに、伝搬光の位相がもとの波面と概ね同一であるような距離を意味している。断面 X よりも入射面 2-1 側にある光回路を Δz 回路とすると、断面 X は Δz 回路の界面となる。

[0074]

いま、所望の各入出力の組を考えて、各組に j = 1 から N と番号を付け、 j 番目の組の入射フィールド $\phi^{\,\mathrm{j}}(\mathrm{x})$ と出射フィールド $\phi^{\,\mathrm{j}}(\mathrm{x})$ を仮定する。 A 回路に入射フィールド $\phi^{\,\mathrm{j}}(\mathrm{x})$



x)を入力して伝搬させた場 、界面 X における、導波光、回折光お 散乱光の各々のフィールドの和はフィールト ϕ^i (zx, x, $\{n_q\}$)である。また、A 回路中を伝搬する光の位相共役光として、出射フィールド ϕ^i (x)をA 回路とは逆方向にB 回路中を伝搬させた導波光、回折光および散乱光の各々のフィールドの和はフィールド ϕ^i (zx + Δ z, z, $\{n_q\}$)である。これらのフィールド ϕ^i (zx, z, $\{n_q\}$)がある。これらのフィールド ϕ^i (zx, z, $\{n_q\}$)がよび ϕ^i (zx + Δ z, z, $\{n_q\}$)の位相差を、各組毎に平均(または重み付け平均)した値 P を求め、この位相差 P を、所望の屈折率の範囲において可能な限り打ち消すように界面 X 上での屈折率分布を決定する。このような屈折率分布は界面 X 毎に定まるから、界面 X の位置を z 軸上で 0 (入射面)から z 。 (出射面)まで変化させて演算を実行することとすれば、ホログラフィック波動伝達媒体全体の屈折率分布が定まることとなる。

[0075]

本発明における屈折率の空間的分布の決定は、ホログラフィック波動伝達媒体に 2 次元的な仮想的メッシュを定め、このメッシュによって画定される微小領域(カラム)の屈折率を各カラムごとに決定するものとも言い換えることが可能である。このような局所的な屈折率は、原理的には、その場所ごとに任意の(所望の)値とすることが可能であるが、基も単純な系は、低屈折率(n_L)を有するカラムと高屈折率(n_H)を有するカラムのみからなる系であり、これら 2 種のカラムの空間的分布により全体的な屈折率分布が決定される。この場合、媒体中の低屈折率カラムが存在する場所を高屈折率カラムの空隙として観念したり、逆に、高屈折率カラムが存在する場所を低屈折率カラムの空隙として観念したりすることが可能である。すなわち、本発明のホログラフィック波動伝達媒体とは、均一な屈折率を有する媒体中の所望の場所(カラム)をこれとは異なる屈折率のカラムで置換したものと表現することも可能である。

[0076]

上述した屈折率分布決定のための演算内容を要約すると次のようになる。すなわち、波動をホログラフィックに伝達させ得る媒体(光の場合には誘電体)に入力ポートと出力ポートとを設け、入力ポートから入射した伝搬光のフィールド分布1(順伝搬光)と、入力ポートから入射した光信号が出力ポートから出力される際に期待される出力フィールドを出力ポート側から逆伝搬させた位相共役光のフィールド分布2(逆伝搬光)と、を数値計算により求める。そして、これらのフィールド分布1および2をもとに、伝搬光と逆伝搬光の各点(x,z)における位相差をなくすように、媒体中での空間的な屈折率分布を求める。なお、このような屈折率分布を得るための方法として最急降下法を採用すれば、各点の屈折率を変数として最急降下法により得られる方向に屈折率を変化させることにより、屈折率を式(1)のように変化させることで上記2つのフィールド間の差を減少させるとが可能となる。そして、このようなホログラフィック波動伝達媒体を、入力ポートから入射した光を所望の出力ポートに出射させる光部品に応用すれば、媒体内で生じる伝搬波同士の多重散乱による干渉現象により、実効的な光路長が長くなり、緩やかな屈折率変化(分布)でも充分に高い光信号制御性を有する光回路を構成することが可能となる。

【実施例1】

[0077]

いわゆるステップインデクス型の光回路の場合には、屈折率の取り得る値が限られているため、上述した式(1)に基づいて光回路が設計可能か否かは自明ではない。しかし、屈折率の取り得る値が限られている場合であっても、局所的な屈折率の調整を繰り返すことにより、光の位相を大域的に調整することが可能である。したがって、光回路を構成する誘電体の屈折率の上限値とこの上限値に至る有限個の屈折率値とを有するステップ状の屈折率分布を仮定し、これらの屈折率を制限値として光回路の屈折率分布を計算することで光回路を設計することは可能である。本実施例ではこのような考えに基づいて光回路を設計する。

[0078]

本実施例においてはこれを、ステップインデクス型平面光導波路と同様の構造の光導波路であって、かつ、その導波路のコアが光回路設計領域においてドット状にパターン化さ



れている構造を有する光導 た。 に適応し、1.31μmと1.55μmの波長分

ィルタを設計し

[0079]

本実施例では、石英の光導波路が想定されている。また、屈折率の空間的分布を計算するにあたっては、コア(高屈折率部分)の屈折率とクラッド(低屈折率部分)の屈折率の2種類のみを考えることとし、これらの2種類の屈折率を光回路設計領域内で分布させて得られる屈折率分布を計算することとした。

[0080]

また、図3を用いて説明した屈折率分布算出のアルゴリズムでは、パラメータである屈 折率値は自由な値を取り得るものとしているが、ここでは、次式 (9) で与えられる v_q なる値を計算し、この v_q 値から次式 (10) および (11) により屈折率を求めること とした。

 $V_{q}(z,x)=V_{q-1}(z,x)-\alpha \sum_{j} Im[\phi^{j}(z,x,\{n_{q-1}\})^{*}\cdot \phi^{j}(z,x,\{n_{q-1}\})]\cdot \cdot \cdot (9)$ $V_{q}(z,x)>(n_{core}+n_{clad})/2$ のときば $n_{q}(z,x)=n_{core}\cdot \cdot \cdot (10)$ $V_{q}(z,x)<(n_{core}+n_{clad})/2$ のときば $n_{q}(z,x)=n_{cladd}\cdot \cdot \cdot (11)$

ここで、 n_{core} はコアに相当する屈折率、 n_{clad} はクラッドに相当する屈折率である。したがって、光回路設計領域内での屈折率分布は、これらの 2 種類の屈折率を空間的に分布させて得られることになる。なお、一般には、 $n_{core} > n_{clad}$ の関係が成立する。このような計算によっても、以下に示すように、十分に所望の光出力を得ることが可能な光導波路を設計することができる。さらに、簡単化のために、上記 2 種類の屈折率のうち、コアのパターンに相当する屈折率(n_{core})を有効屈折率とし、進行方向 1 次元、横方向 1 次元 として計算した。

[0081]

図 5 (a) および図 5 (b) は、本実施例における光回路設計の設定を説明するための図である。まず、入力ポート 3-1 から入力させた偏波多重された光を出力ポート 3-2 から出力させることとして屈折率分布を調整することにより、図 5 (a) のように、波長 $1.31\,\mu$ mの入射フィールド ϕ^1 (x) と出射フィールド ϕ^1 (x) (すなわち、上記の記号でj=1) の組と、図 5 (b) のように、波長 $1.55\,\mu$ mの入射フィールド ϕ^2 (x) と出射フィールド ϕ^2 (x) と出射フィールド ϕ^2 (x) (すなわち、上記の記号でj=2) の組を設定した。フィールドは入射面 2-1 と出射面 2-2 の全域について定義されるものであるが、この図では理解の容易化のために、フィールド強度が集中している部分のみを図示している。このような入射/出射フィールドの組 $\{\phi^j$ (x), ϕ^j (x) $\}$ を、以降、入出力ペアと呼ぶ。

[0082]

図6(a)および図6(b)は、本実施例による屈折率分布(図6(a))と透過スペクトル(図6(b))を説明するための図である。上記のアルゴリズムにしたがって屈折率を計算する約200回の繰り返しにより、図6(a)に示した屈折率分布を有する光回路が得られる。ここで、図中の光回路設計領域(1-1)内の黒色部分(1-11)はコアに相当する高屈折率部(誘電体多重散乱部)であり、黒色部以外の部分はクラッドに相当する低屈折率部である。クラッドの屈折率としては石英ガラスの屈折率を想定しており、コアの屈折率は、石英ガラスに対する比屈折率が1.5%だけ高い値を有するものとしている。また、光回路のサイズは縦 300μ m、横 140μ mである。

[0083]

屈折率分布を求める際の計算に用いられたメッシュは140×300 (=42000) である。従って、屈折率分布のパラメータ数は42000となるから、これらのパラメータを最適化する必要がある。最急降下法を単純に適用して、これらの各々のパラメータについて1つずつ数値微分を求めることでパラメータを最適化する場合には、1ステップ分の計算を実行するのに42000の光の伝搬を計算する必要がある。これに対して、本実施例では2回の光の伝搬を計算するだけで足りるため、実用上妨げとならない短時間の計算で光回路の設計が可能となる。

[0084]



このようにして設計された回路の透過スペクトルは図 6 (b) のになり、波長1. 31μ の光が出力ポート a から出力される一方、波長 1.55μ の光が出力ポート a から出力される特性を示す。すなわち、波長による分波器が形成されていることがわかる。なお、図 5 (a) および図 5 (b) に図示した光の入力方向と出力方向とを逆転させ、上記 2 の波長の光の各々を出力ポート a および b から入力しこれらの光を合波して入射面 2-1 から出力させることも可能であるから、合波器としても動作させることができる。つまり、本実施例で説明した光回路は、光の波長による合分波器としての作用を奏することが分かる。

[0085]

ところで、光回路としての機能を担保するためには、光回路内を伝搬する光がその光回路内で十分に閉じ込められることが必要である。図6 (a) に示した屈折率分布では、高屈折率部であるコアは光回路設計領域内でドット状に分布しており、基板の厚み方向での光の閉じ込めが不十分になることが懸念される。

[0086]

そこで、高屈折率部を2つの高屈折率部(第1の高屈折率部と第2の高屈折率部)で構成することとし、この高屈折率部が低屈折率部で上下から挟まれている構造の光回路を想定し、その屈折率分布を求めた。

[0087]

図7(a)は、平面光波回路状の屈折率分布を有し、かつ、基板垂直方向での光閉じ込め可能な光回路の断面概念図であり、この光回路の高屈折率部1-11は、2つの高屈折率部(第1の高屈折率部1-11aと第2の高屈折率部1-11b)で構成され、第2の高屈折率部1-11bは第1の高屈折率部1-11aよりも高い屈折率を有している。そして、高屈折率部1-11が上下の低屈折率部1-12で挟まれて光回路が構成されている。なお、この光回路において所謂「コア」として作用するのは第2の高屈折率部1-11bであり、第1の高屈折率部1-11aは、このコア中を伝搬する光を基板の厚み方向(垂直方向)に閉じ込めるためのものである。なお、この図において、低屈折率部1-12と第1の高屈折率部1-11aの比屈折率差、および、第1の高屈折率部1-11aと第2の高屈折率部1-11bの比屈折率差は、各々1.5%として計算を行っている。図7(a)の右側には光回路の垂直方向での有効屈折率プロファイルが、下側には高屈折率部1-11における水平方向での有効屈折率プロファイルが示されている。

[0088]

このような構造の光回路によれば、コアである第2の高屈折率部1-11bの周りに設けられた第2の高屈折率部1-11aによって、基板厚み方向での光閉じ込めが容易に実現できる。

[0089]

このような光回路に光入出力部を設けるに際しては、第1の高屈折率部1-11aで光をガイドする場合(図7(a))と第2の高屈折率部1-11bで光をガイドする場合(図7(c))とが考えられる。また、第1の高屈折率部1-11aおよび第2の高屈折率部1-11bの各々の形状を最適化したりこれらを組み合わせたりすることにより、フィールド径の調整を行って光ファイバとの光結合の最適化が可能となる。

[0090]

なお、出力フィールドは複素数値で計算されるから、出力フィールドの位相を求めることも可能である。従って、例えば、上述の光回路と無反射コートを施した半導体光アンプとを組み合わせて外部共振器レーザを作製する場合などのように、光の位相の調整も必要とされる場合にも、上述の光フィールドの計算手順は適用可能である。

[0091]

これまで説明してきた光フィールドの計算にはビーム伝搬法を用いたが、演算に用いるコンピュータのメモリ容量が十分な場合には時間領域差分法を用いて計算してもよい。一般に、ビーム伝搬法は直線的な方向への光出力を計算するため、出力ポートの位置が限定される。例えば、本実施例の場合には、入射面の対向面を出射面とした。これに対して、



時間領域差分法を用いて記録されば、出力ポートの位置は自由に選択したとなるから、急激な屈曲を有する光路を備えた構成の光回路などを容易に設計することができる。このことは、以下の実施例においても同様である。また、このような回路を方向性結合器の組み合わせによって実現しようとすると、方向性結合器部分だけでも数百 μ mの光回路部分を要することとなるのに対して、上述の方法によれば数分の1程度の大きさの光回路構成とすることができて小型化を図ることが可能となる。

【実施例2】

[0092]

本実施例は、実施例1で説明した光回路と同じ光回路を、以下のような屈折率分布の計算方法に基づいて設計したものである。この概要を再度図1を参照して簡単に説明すると、先ず、適当な屈折率分布 $\{n\}$ を与えてこれに対応する入力光のフィールド分布1: ϕ $\{z,x,\{n\}\}$ を求め、出力ポートから出力される出力光として期待されるフィールドの逆伝搬光(フィールド分布2: ϕ $\{z,x,\{n\}\}$)を入射面2-1に向けて仮想的に伝搬させながら逐次求める。図4を例に説明すると、ある場所z=zx でのフィールド分布1の断面 ϕ $\{z,x,\{n\}\}$ の位相とフィールド分布2の断面 ϕ $\{z,x,\{n\}\}$ の位相が互いに整合するように屈折率分布を変更し、変更後の屈折率分布を用いて、 $\{zx+\Delta z\}$ からzx までのフィールド分布2の断面 ϕ $\{z,x,\{n\}\}$ ($z=zx+\Delta z$ $\{zx\}$ $\{zx$

[0093]

この手順を1つのルーチンとして、再度このルーチンを繰返し、フィールド分布2およびフィールド分布1を相互に逆伝搬または順伝搬させながら屈折率分布を逐次改め直し、入射フィールド ϕ^i が出射面2-2まで伝搬した結果出力される出射フィールド ϕ^i (x)と、所望の出射フィールドとが、所望の誤差以下となるまで上記の計算を繰り返す。

[0094]

後述するように、このような手順を採用することにより、光回路の設計に要する時間が 短縮され、大規模光回路の設計も現実的な時間と手間の下で可能となる。

[0095]

まず、アルゴリズムについて説明する。

図8は、本実施例の光回路設計のフローを簡単に示したフローチャートである。式 (1) で用いた記号と同じ記号を用いて、

nq (z+dz, x)=-γ Σj arg[φ^j (z+dz, x, |nq-1|)*・ψ^j (z, x, |nq|)]・・・(1')
nq+1 (z-dz, x)=-γ Σj arg[φ^j (z, x, |nq+1|)*・ψ^j (z-dz, x, |nq|)]・・・(1'')
とする。ここで、係数γは、(2kodz)⁻¹程度の値を入出力ペアの数で割ったものであり、koは真空中の波数で、考えている入力信号の平均の波数程度である。ここで、波数「程度」としている理由は、比有効屈折率程度の変化があるという意味である。

[0096]

式(1')および式(1")は、式(1)の $\operatorname{Im}\Sigma_{\mathfrak{f}}\phi^{\mathfrak{f}}(z',x,\{n_{q-1}\})^{*}\phi^{\mathfrak{f}}(z,x,\{n_{q-1}\})$ が、極小点において丁度位相差がなくなるべきであることを意味しており、これをもとに $\operatorname{arg}[\phi^{\mathfrak{f}}(z',x,\{n_{q-1}\})^{*}\phi^{\mathfrak{f}}(z,x,\{n_{q-1}\})]$ が減少するように屈折率を配置することを意味している。特に、位相差が小さい場合は、振幅を除いて $\operatorname{Im}\Sigma_{\mathfrak{f}}\phi^{\mathfrak{f}}(z',x,\{n_{q-1}\})^{*}\phi^{\mathfrak{f}}(z,x$

[0097]



式(1')の意味は、 ϕ^j (z, x, $\{n_{q-1}\}$)が全域で与えられているとしまりをもとに ψ^j (z, x, $\{n_{q}\}$)をもとに、 ならに、座標zから微小距離dzだけ進んだ点(z+dz)において n_q (z+dz, x)を決める(ステップS 6 8 0)ということである(ステップS 6 5 5)。ここで、記号「・」は内積演算を表し、 $\{n_{q}\}$ は複素共役を意味する。

. [0098]

また、式(1'')の意味は、 $\phi^{j}(z,x,\{n_{q}\})$ が全域で与えられているとして、求めた $q_{+1}(z,x)$ をもとに $\phi^{j}(z,x,\{n_{q+1}\})$ を求め(ステップS620)、座標zからdzだけ戻った点(z-dz)において $n_{q+1}(z$ -dz,x)を求める(ステップS630)ということである(ステップS605)。

[0099]

式 (1') の算出 (ステップS655) と式 (1'') の算出 (ステップS605) を交互に繰り返す (ステップS697) ことにより屈折率分布の計算を計算終了 (ステップS695:YES) まで実行する。

[0100]

本実施例の計算においては、微小距離dzでフィールド分布1の断面とフィールド分布2の断面とを位相整合をさせることとしており、実際の計算では周期の短い振動が発生してしまい結果として大きな計算誤差を生じることとなる。そこで、係数 γ に適当な稀有数gをかけて、両者の積($g\cdot\gamma$)が $(2k_0dz)^{-1}$ の数分の1以下の値となるようにする。また、フィールドの位置についても、完全なz+dzではなく、その途中の値としたり、あるいは、 n_q (z+dz,x)が位置zと位置z+2dzの屈折率の中心値となる位置(z+wdz)(0 \leq w \leq 2)としたりする。このような工夫により、

 $n_q (z+dz, x)=(1-g)n_{q-1}(z+dz, x)$

 $-g \gamma \sum_{j} arg[\phi^{j}(z+wdz, x, \{n_{q-1}\})^{*} \cdot \psi^{j}(z, x, \{n_{q}\})] \cdot \cdot \cdot (1''')$

 $n_{q+1}(z-dz, x)=(1-g)n_{q}(z-dz, x)$

 $-g \gamma \sum_{j} arg \left[\phi^{j} \left(z, x, \left\{ n_{q+1} \right\} \right)^{*} \cdot \phi^{j} \left(z - wdz, x, \left\{ n_{q} \right\} \right) \right] \cdot \cdot \cdot (1^{"})$

として上式 (1') および (1'') を修正する。そして、稀有数 g を $0 < g \le 1$ の範囲のパラメータとして、その加重平均により、短周期の振動を抑制する処方を採用する。本実施例では、w=1とし、g=0.25とした。また、屈折率分布は実施例 1 と同様のステップインデックス型を想定し、同様の離散化の処方をとった。なお、本実施例の光回路としては実施例 1 と同じものを設定した。

[0101]

ここで、図9(a)に示すように、このアルゴリズムにおいて、計算を実行するためには、以前のフィールドのデータが必要である。ここで、以前の伝搬させたフィールドのデータを保存しようとすると大量の記憶領域を必要とする。例えば $1000\,\mu$ m $\times 1000\,\mu$ mの領域を $0.1\,\mu$ mピッチの均等メッシュで計算する場合、単純な一組のフィールドペアだけでも倍精度実数値で複素数値として $2\times 8\times 10^8$ の=1.6Gbyte必要となり計算が困難となる。そこで、図9(b)にあるように、一度伝搬させたフィールドを逆方向に伝搬させることで、丁度途中まで伝搬させたのと同じになることを利用して、波面の部分だけのメモリで済むようにした。

[0102]

具体的には図9(c)にあるように逆方向に伝搬させた ϕ^j (z=0,x, $\{n_{q-1}\}$)を初期値として順方向に伝搬させた $f(z,x, \{n_{q-1}\}; \phi^j_{q-1})$ を ϕ^j ($z,x, \{n_{q-1}\}$)として用い、 ϕ^j (z= $z_e,x, \{n_{q-1}\}$)を初期値として逆伝搬させた $g(z,x, \{n_{q-1}\}; \phi^j_{q-1})$ を ϕ^j ($z,x, \{n_{q-1}\}$)として用いることによって波面 2 つ分だけのメモリで計算することができる。この計算は図8のアルゴリズムにあるようにフィールドを計算領域の両端まで計算することになるので今度はそれを初期値として反対方向に伝搬させればよい。この方法は計算量が 2 倍になるため計算が遅くなるが状況に応じてメモリに一度保存する方法と使い分ければよい。

[0103]

図10(a)および図10(b)は、実施例1と実施例2での計算の収束の様子を示し 出証特2003-3096736



た図で、図10(a)おより10(b)は、各々、実施例1および 例2における、計算の繰返し回数に対する所望の出力ポートへの透過率(dB)と他の出力ポートへの漏話(dB)を表示している。これらの計算の繰り返し回数は、図3および図8に示したループの繰り返し数に相当しており、概ね同等の計算量になっている。

[0104]

図10(a)および図10(b)の両方のグラフの比較からわかるように、実施例1で採用した計算方法では収束までに200回程度の繰返しを要しているのに対し、実施例2で採用した計算方法では数回の繰返しで収束している。すなわち、実施例2で採用した計算方法は、実施例1で採用した計算方法に比較して数十倍速く収束する。このため、実施例2で採用した計算方法を比較的大規模な光回路の設計に適用することが可能である。

[0105]

図11(a)および図11(b)は、本実施例の光回路の屈折率分布(図11(a))と透過スペクトル(図11(b))を説明するための図である。この光回路の透過スペクトルも、図6(b)同様に、波長 1.31μ mの光が出力ポートaから出力される一方、波長 1.55μ mの光が出力ポートbから出力される特性を示しており、波長による分波器(および合波器)が形成されていることがわかる。

[0106]

図11(a)に示した本実施例の光回路の屈折率分布は、図6(a)に示した実施例1の光回路の屈折率分布と比較して、高屈折率部1-11が比較的一様に分布している。このため、有効屈折率は一様化傾向が強くなり、光回路設計領域1-1での基板の厚み方向の有効屈折率の一様性が増大し、この方向での光閉じ込めムラが減少する。すなわち、基板厚み方向への光の散逸を抑制することが可能となり、図7(a)で示したような2つの高屈折率部分を用いて屈折率分布を設定しなくても、単一の高屈折率部1-11のみで光閉じ込めが可能な光回路を実現することが可能となる。

[0107]

特に、屈折率分布を計算する際の初期の屈折率分布として、メッシュにより画定される各カラムの屈折率が空間的にランダムに分布するように設定することにより、計算により求められる最終的な屈折率分布がよりいっそうランダム分布となり、単一の高屈折率部のみを備えた構造により光回路を実現するのに適した屈折率分布を実現できる。

【実施例3】

[0108]

本実施例では、 $1.53 \mu m$ 、 $1.54 \mu m$ 、 $1.55 \mu m$ および $1.56 \mu m$ の 4 つの波長を分波および/または合波する波長多重合分波回路の設計方法について説明する。

[0109]

図12(a)および図12(b)は、本実施例の4波長分波器の光回路設計のための条件設定を説明するための図で、図12(a)は入力光の偏光状態がTEモードのみの設定の場合、図12(b)は入力光の偏光状態のTEモードにTMモードを加えた設定の場合について説明している。

[0110]

先ず、TEモードのみの設定の場合は、図12(a)に示すように、入力ポート3-1から波長多重された光を入力し、複数個設けられた出力ポート3-2の各々のポートからそれぞれに異なる波長の光を出射させる。すなわち、入射面2-1には1つの入力ポート3-1を設け、出射面2-2にはa、b、cおよびdの4つのポートを設定する。入力ポート3-1からは1.53 μ m、1.54 μ m、1.55 μ mおよび1.56 μ mの4つの波長が合波された光を入射し、出力ポート3-2のポートa、ポートb、ポートcおよびポートdから、それぞれ、1.53 μ m、1.54 μ m、1.55 μ mおよび1.56 μ mの波長の光を出力させる。したがって、屈折率分布を計算する際のフィールドの組み合わせは、4つの出力ポート(a、b、cおよびd)各々の1.53 μ m、1.54 μ m、1.55 μ mおよび1.56 μ mの波長の光のフィールドと、多重合波された入力光のフィールドと、の組み合わせ(計4組)となる。

[0111]



図13 (a) および図1 (b) は、本実施例で計算した光回路の 損失スペクトラム (透過率 (dB)) を説明するための図で、図13 (a) は入力光の偏光状態がTEモードのみの設定の場合(図12 (a) の条件に対応)であり、図13 (b) は入力光の偏光状態のTEモードにTMモードを加えた設定の場合(図12 (b) の条件に対応)である。

[0112]

入力光のフィールドを、基板 1 に対する偏光状態をTEモードとして条件設定すると、出力ポート 3 - 2 から出力される出力光のスペクトルは図 1 3 (a) のようになる。この図では、TEモードの光を太線で表し、TEモードと直交する偏波状態であるTMモードの光を細線で表している。偏波状態ごとにスペクトルを計算しているのは、光回路中を伝搬する光が感じる実効的な屈折率が、TEモードとTMモードとでは僅かに異なるためである。そこで、本実施例では、入力ポート 3 - 1 から入力する 4 つの波長の光の各々を、TEモードの光とTMモードの光の偏波多重光とし、同一の波長を有するTEモードの光とTMモードの光を同一の出力ポート(a、b、cまたは d) から出力させることとし、波長別の 4 組のフィールドの各々を偏波状態ごとに 2 組に分類して計 8 組の入出力ペアを設定して屈折率分布を調整することで波長多重の分波回路設計を行った(図 1 2 (b))

[0113]

このような方法によれば、図13(b)に示すように、偏光状態の相違に起因する透過 損失の違いを低減できる。尚、あえて図示することはしないが、図12(b)に示した設 計条件の変形として、入力ポートからは偏波多重された光を入力し、各偏波ごとに異なる 出力ポートを指定して出力させるように屈折率分布を調整するようにしてもよい。

[0114]

上述したように、波長と偏光状態とをパラメータとして入射/出射フィールドの組を設定することとすれば、偏光無依存の光回路や偏光依存の光回路が自由に設計できる。また、基板のもつ複屈折をパラメータとして計算に取り込むことで、偏波依存性を取り除くことも可能となる。

[0115]

従来の石英系の光導波路を用いたアレイ導波路格子で同等の機能を有する光回路を構成する場合には、アレイ導波路の本数を十分多数に設けるためにはスターカプラの部分だけでも数mmの長さを必要とすることに加え、アレイ導波路も湾曲させる必要がある。このため、光回路の大きさが数mm角以上(典型的には1cm角以上)のものとならざるを得ない。さらに、偏波依存性をなくするために光回路内に波長板を挿入して設ける場合もあり得る。これに対して、本実施例の光回路設計によれば、従来の光回路の100分の1以下の大きさで、同等の機能の光回路を構成することが可能となる。

【実施例4】

[0116]

本実施例は光波長帯域透過回路を構成した例である。

図14(a)および図14(b)は、本実施例の光回路設計のための条件設定を説明するための図で、図14(a)は単純なバンド透過フィルタを設定した場合、図14(b)はバンド整形用のダミーポートを設けた場合の図である。なお、これらの光回路の全長は 1500 μ mである。

[0117]

また、図15(a)および図15(b)は、各々、図14(a)および図14(b)に示した条件設定の下で調整された光回路の出力ポートから出力される出力光の透過損失のスペクトラムである。

[0118]

図 1 4 (a)に示した条件設定においては、入力ポート 3 - 1 から、1.530 μ m、1.535 μ m、1.540 μ m、1.550 μ m、1.555 μ mおよび1.560 μ mの 6 つの波長の光を波長多重光として入力し、1 0 μ m離間して設けられた出力ポート 3 - 2 の 2 つのポート(a および b)



において、 $1.530\sim1.540$ μ 域の光をポート a に、 $1.550\sim1.560$ μ 成の光をポート b から出力させるように、各級長の光の位相を調整して所望の分散特性を実現している。

[0119]

計算方法には実施例 2 で説明した方法を採用し、実施例 3 と同様の分解能と回路規模を仮定している。この場合、図 1 3 (a) および図 1 3 (b) で示したように、 1 波長についてのフィールドの組を設定した場合の 3 d B 減衰波長帯域幅は片側約 5 n m であることから、波長の間隔を 5 n m とし、上記 6 つの波長の各フィールドの組を得ようとする透過帯域に一様に分布させた。上記の計算方法で求めた透過損失スペクトルは、図 1 5 (a) に示すように概ね矩形状となるが、短波長領域の透過を十分に抑制するには至っていない。そこで、図 1 4 (b) に示すように、出力側にもう 1 つのポート (ポート c) をポートa と 1 0 μ m離間して設けることとし、このポート c をバンド整形用のダミーポートとして用い、このダミーポートから 1.510 μ m、 1.515 μ m および 1.520 μ m の 3 組の光信号を出力させることとして計算を実行した。

[0120]

このようなダミーポートを設けると、図15(b)に示す透過スペクトルが得られ、短波長領域においても光の透過を十分に阻止することが可能となり、ポートaおよびポートb(ならびにポートc)から出力される各スペクトルが矩形状となる透過フィルタを得ることが可能となる。

【実施例5】

[0121]

本実施例は、実施例 4 と同様に、光波長帯域透過回路の構成例である。なお、波長や領域の大きさ(光回路全長 6 0 0 μ m)のパラメータを、実施例 4 とは変えている。また、上記実施例 1 -4 では入力フィールドと出力フィールドを場所(光回路設計領域内での位置)の実数値ベクトル関数としたのに対して、本実施例においては複素数値ベクトル関数として計算を実行している。具体的には、光回路の出力ポートを複数(ポート a 、ポート b およびダミーポート c)設け、これらの出力ポートから平面波的な(すなわち位相分布のない)フィールドを出力させる場合において、互いに隣接する出力ポートから出力される光(出力フィールド)が異なる位相を有するように条件設定されている。すなわち、ポート a とポート b のフィールドは一様な複素数値をもち、かつ、位相差をもつように設定されている。

[0122]

図16(a)および図16(b)は、本実施例の光回路の設定条件とその光回路の透過損失のスペクトラムを説明するための図である。図16(a)に示すように、入力ポート3-1から、 $1.510\sim1.560$ μ mの波長範囲にあって互いに10 n mの波長差を有する光(波長10 n m間隔)を入力し、出力ポートa から1.530 μ m、1.535 μ mおよび1.540 μ mの光を、出力ポートb から1.550 μ m、1.565 μ mおよび1.560 μ mの光を、そして、ダミーポート c からは1.510 μ m、1.515 μ mおよび1.520 μ mの光を、それぞれ出力させる。なお、ポート a とポート b とは 7 μ m離間され、ポート a とダミーポート c とは 10 μ m離間されて設けられている。

[0123]

ここで、入力ポート3-1から入力される光との位相差を、ポートaでは0、ポートbでは π とした。また、ポートaとポートbとの間隔を7 μ mと極端に近づけた。これにより、ポートaに出力されるべき光がポートbに漏話したり、ポートbに出力されるべき光がポートaに漏話することを抑制することができる。これは、入力ポートa-1から入力される光との位相差をポートaとポートbとで同じとした場合には、ポートaおよびポートbにおいて漏話光と非漏話光とが共にほぼ同じ位相となるために、漏話光が信号光と同じように集光され、その結果、漏話光が大きくなるのに対して、入力ポート3-1から入力される光との位相差をポートaとポートbとで異なるように設定する上述した本実施例の場合には漏話光同士が干渉して、各ポートへの漏話光の集光が抑制されるためである。

[0124]



図16(b)中の実線は ートaとポートbから出力されるフィードの位相に位相 差 π を設けた場合のスペクトルであり、破線は、ポートaとポートbから出力されるフィールドの位相に位相差 π を設けない(位相差0)場合のスペクトルである。この図に示すように、何れの場合もポートaおよびポートbから出力される光のスペクトルが矩形状となる透過フィルタを得ることが可能となるが、上述のようにポートaとポートbから出力されるフィールドの位相に位相差 π を設けた場合には、位相差を設けない場合に比べて漏話が抑制され、より急峻な矩形フィルタが得られている。

[0125]

本実施例の結果は、各チャンネルに対して位相パラメータを設定するだけで、出力光の位相を制御することが可能であることを示している。なお、このような位相関係は出力ポート間だけではなく入力ポートとの間にも設定され得るものであるから、これらのポート相互間での位相制御により、外部の他の導波路回路などと本光回路とを組み合わせてMach-Zehnder (MZ)干渉回路などを構成することが可能である。

【実施例6】

[0126]

図17(a)~(d)は、本実施例の光回路の入出力ペアの設定(図17(a))、1. 55μ mの出射フィールド分布の設定(図17(b))、ならびに、ポート a およびポート b から入力光を入力させた場合の各々の出力光の透過損失スペクトラム(図17(c) および(d))を説明するための図である。

[0127]

この実施例の光回路は、図17(a)に示すように、入力ポート3-1として2つのポート(ポートAおよびポートB)を設け、ポートAから1.29 μ m、1.30 μ m、1.31 μ mおよび1.32 μ mの4つの波長の波長多重光を入力して出力ポート3-2として設けられた4つのポート(a、b、cおよびd)から上記4つの波長の光を分波して出力させるとともに、ポートBから入力した1.55 μ mの光をこれら4つの出力ポート(a、b、cおよびd)に分配して出力する光回路である。

[0128]

このような光回路は、例えば次のような用途に用いることができる。配信距離が異なる場所に設置された4つの端末に1つの基地端末から光ファイバを接続し、データ通信用として $1.29\,\mu$ m、 $1.30\,\mu$ m、 $1.31\,\mu$ mおよび $1.32\,\mu$ mの波長の光を充てて、かつ、 $1.55\,\mu$ mの光を分配して一斉に配信するような場合を想定すると、4つの端末に接続されている光ファイバに $1.55\,\mu$ mの波長の光を均等分配するよりも、各光ファイバの損失に応じて $1.55\,\mu$ m の光を分配することにより、配信距離が異なる端末に対しても同等の光信号強度で送信することが可能となる。

[0129]

本実施例においては、このような状況を設定して、図17(b)に示すように、 1.55μ mの光を、ポートaとポートcには1/6ずつ、ポートbとポートdには1/3ずつ、の強度比となるように分配することとしている。すなわち、強度が互いに相違する4つのポート(a、b、cおよびd)のフィールド分布の重ね合わせにより出射面 2-2における出射フィールドの強度分布を求めることとして、実施例 2 で説明した手順で計算を実行した。なお、 1.29μ m、 1.30μ m、 1.31μ mおよび 1.32μ mの波長の光については、実施例 3 と同様に、各波長毎に4つのフィールドの組を設定している。

[0130]

図17(c)に示したスペクトラムによれば、入力ポートAから入力された波長多重光は、各々の波長に応じて分波され、これらの光の各々が4つの出力ポート(a、b、cおよびd)から出力されていることが分かる。

[0131]

また、図17(d)に示したスペクトラムによれば、入力ポートBから入力された波長 $1.55\,\mu$ mの光は、ポート a およびポート c には概ね1/6(=8dB)、ポート b およびポート d に は概ね1/3(=5dB)の割合で分配されているのが分かる。



[0132]

このように、本実施例の回路設計方法を用いることにより、容易に元分配回路を設計することが可能である。なお、当然のことではあるが、この光回路に逆向きに光を入射させることとすれば光合波も可能であるから、光合波回路の設計も可能である。

[0133]

また、本実施例の光回路は、光回路設計領域に1つの屈折率分布を与えることで、波長 分波器と光分配器という2つの機能を有する回路を実現している。このように、本発明に よれば、異なる機能(を有する領域)を同一の光回路設計領域上に設けることが可能であ るから、極めて容易に集積化することができる。

【実施例7】

[0134]

本実施例では、伝搬光の反射をも考慮した光回路の設計方法について説明する。光回路中の光には、多重散乱しながら進行する伝搬波だけではなく反射波も存在し得るから、この反射波の存在も考慮してフィールド設定することにより、特性のより優れた光回路を実現することが可能である。

[0135]

反射現象をも考慮した場合のフィールドの伝搬は、「伝搬行列」によって記述可能であり、この伝搬行列は、入射(波)成分と反射(波)成分に対する行列の形で与えられ、その行列の形としては、例えば、非特許文献3などに記載がある。なお、この伝搬行列は、既に(基本概念)で説明した「ユニタリ変換」に相当する。

[0136]

図18は、反射成分をも考慮する際の伝搬行列の取扱いの概要を説明するための図で、 光回路中の微小部分のみに着目して図示した図である。

[0137]

非特許文献 3 によれば、位置(x,z)における屈折率 n(x,z)についての偏微分方程式である次式(12)

[0138]

【数1】

$$\partial^2/\partial z^2 = -(\partial/\partial \bar{x})^2 - k_0^2 n(\bar{x}, z)^2 \qquad \cdots \qquad (12)$$

[0139]

を形式的に解き、演算子

[0140]

【数2】

$$\partial/\partial z = \pm i \mathbf{L}(z) \quad \cdots \quad (13)$$

[0141]

を定義して、j番目のz位置の演算子として

[0142]

【数3】

L, ... (14)

[0143]

を用いて表記すると、

[0144]

【数4】

$$\begin{bmatrix} u_{out}^{\dagger} \\ u_{out}^{\dagger} \end{bmatrix} = \mathbf{M} \begin{bmatrix} u_{in}^{\dagger} \\ u_{in}^{\dagger} \end{bmatrix} \qquad \cdots \qquad (15)$$

[0145]



で与えられる 【0146】

【数5】

 $M \cdots (16)$

【0147】 が伝搬行列である。

[0148]

式(15)で用いた記号 u_{in} および u_{ou} t の各々は、図18 に示した光回路の微小部分の入力面 2-1 (in) および出力面 2-2 (out) におけるフィールドを意味しており、 z_{i} または z_{i-1} は、この光回路の微小部分が、光回路設計領域の全体に仮想的に設けたメッシュにより画定された j 番目または (i-1) 番目の層の z 位置を意味している。すなわち、図 18 中の入力面 2-1 および出力面 2-2 は、この微小領域の入力面および出力面なのであって、光回路全体の入力面および出力面を意味するものではないことに注意されたい。なお、添字の+または-は、それらのフィールドの入射成分(+)または反射成分(-)であることを意味している。

[0149]

ここで、

[0150]

【数 6】

$$M = P_n T_{n-1,n} \cdots P_2 T_{1,2} P_1 \cdots (17)$$

[0151]

【数7】

$$\mathbf{P}_{f} = \begin{bmatrix} e^{i\mathbf{L}_{f}dz} & 0\\ 0 & e^{-i\mathbf{L}_{f}dz} \end{bmatrix} \qquad \cdots \quad (18)$$

[0152]

【数8】

$$T_{j+1,j} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 + L_{j+1}^{-1} L_j & 1 - L_{j+1}^{-1} L_j \\ 1 - L_{j+1}^{-1} L_j & 1 + L_{j+1}^{-1} L_j \end{bmatrix} \quad \cdots \quad (19)$$

[0153]

の関係がある。

[0154]

本発明においては、反射成分を予め与えることとし、次式 (20)

[0155]

【数9】

$$P_{j+1}(P_{j+2}T_{j+1,j+2})^{-1}\cdots(P_nT_{n-1,n})^{-1}\begin{bmatrix}u_{out}^+\\u_{out}^-\end{bmatrix} = (T_{j,j+1}P_j)(T_{j-1,j}P_{j-1})\cdots(T_{1,2}P_1\begin{bmatrix}u_{in}^+\\u_{in}^-\end{bmatrix} \cdots (20)$$

[0156]

の左辺を (j+1) 番目の層までの逆伝搬光 $\phi(z_{j+1})$ 、右辺を (j-1) 番目の層までの伝搬光 $\phi(z_{j-1})$ と考えて、

[0157]

【数10】

$$\left(\mathbf{T}_{i-1,i}\mathbf{P}_{i-1}\right) \qquad \cdots \qquad (21)$$

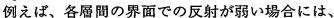
[0158]

で与えられる「屈折率」(屈折率に相当する演算子)を調整することで、所望の機能を有 出証特2003-3096736



する光回路を得る。

[0159]



[0160]

【数11】

$$L_{j+1}^{-1}L_{j}=1 \qquad \cdots \qquad (22)$$

[0161]

が良い近似で成り立つから、

[0162]

【数12】

$$T_{j-1,j} \approx \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \qquad \cdots \qquad (23)$$

[0163]

と近似できる。

[0164]

そして、

[0165]

【数13】

$$\mathbf{P}_{j} = \begin{bmatrix} e^{i\mathbf{L}_{j}dz} & 0\\ 0 & e^{-i\mathbf{L}_{j}dz} \end{bmatrix} \qquad \cdots \quad (18)$$

[0166]

は、反射が全く無い状態での光の伝搬を与える演算子であるから、これまでの実施例で説明してきた2つの方法と同様の設計方法により光回路設計を行うことができる。

[0167]

すなわち、入力面から入力される入射波と、入力面側へ向かう反射波と、を設定し、さらに、出力面から出力される出力波を設定する。そして、光回路設計領域の各点において、伝搬方向(すなわち入力面2-1から出力面2-2に向かう方向)に進むフィールドと、反射方向(すなわち出力面2-2から入力面2-1に向かう方向)に進むフィールドと、を仮定して、実施例1と同様の手順により計算を実行すればよい。なお、因果律によれば、出力面側に向かう反射波は発生しないはずなのでゼロであるが、光回路の途中では出力面側へ向かう反射波成分も存在し得る。

[0168]

一般に、光回路中での空間的な屈折率変化が小さな場合には、光回路内で生じる反射波成分は極僅かである。したがって、屈折率変化が光回路中の光に与える主な影響は、伝搬方向へ進行する光に対しては伝搬方向へ伝搬する際の位相変化であり、反射方向へ進行する光に対しては反射方向に伝搬する際の位相変化となる。このため、伝搬方向に進行する入射波成分と伝搬方向に進行する反射波成分とを合わせて1つの順伝搬波とし、反射方向に進行する入射波成分と反射方向に進行する反射波成分とを合わせて1つの逆伝搬波とする。そして、これら2つの波の各々に対応するフィールドを仮定して、実施例1もしくは実施例2で説明した方法によって局所的な屈折率を変化させて屈折率分布を計算すればよい。

[0169]

図19(a)および図19(b)は、本実施例の光回路(波長フィルタ)の設定条件とその光回路の透過損失のスペクトラムを説明するための図である。図19(a)に示すように、入力ポート3-1から1.31 μ m、1.49 μ mおよび1.55 μ mの波長の光を波長多重光として入力し、出力ポート3-2として設けた3つのポート(ポートa、ポートbおよびポートc)の各々から上記3つの波長の光ごとに出力して波長フィルタとして機能させる



。本実施例では、ポート 2 31μ m、ポート b から 1.49μ m、そ 1.55μ mの波長の光を、それぞれ出力させる。各ポート間隔は 10μ m であり、光回路長は $1 m m (1000 \mu$ m)である。

[0170]

この光回路は、シリコン基板上に設けられた石英からなる平面光回路であって、光回路設計領域1-1における石英の局所的な屈折率が高屈折率部または低屈折率部となるように調整を行うことで光回路の屈折率分布が設定されている。なお、高屈折率部と低屈折率部の比屈折率差は1.5%である。

[0171]

図19(b)に示すように、この光回路からは、低い損失と急峻な透過特性を有する3つの波長の光が各出力ポートから出力されており、波長フィルタ特性に優れた光回路が得られている。このように、光回路中での反射波をも考慮して回路設計することにより、フィルタ特性に優れた光回路を作製することが可能となる。

【実施例8】

[0172]

本実施例では、本発明のホログラフィック波動伝達媒体を用いて16分岐光回路を構成した例について説明する。

[0173]

図20(a)~(c)は、この16分岐光回路における、屈折率分布(図20(a))、光伝搬の様子(図20(b))、および、16個の各出力ポートから出力される光の光透過損失dB(図20(c))を示している。

[0174]

この光回路は、シリコン基板上に、高屈折率部と低屈折率部の比屈折率差 Δ が0.75%の石英を堆積させた光回路設計領域をエッチングによりパターン形成したもので、光回路の大きさは 4 2 0 μ m×1800 μ mである。図20(b)に示したように、光回路の入射面中央部(図中の下側中央)から入力された光は、光回路設計領域中を多重散乱しながら伝搬して、光回路の出射面(図中の上側)に設けられた 1 6 のポートから出力される構成となっている。

[0175]

図20(a)に示した屈折率分布は実施例2で説明した方法により求めた結果であり、この図において、黒色部は高屈折率部、白色部は低屈折率部に相当しており、ピクセルサイズ(メッシュにより画定されたカラムに相当)は3×3μm²である。

[0176]

この光回路に光伝搬させたときのフィールドの様子を数値計算して求めた結果を示す図20(b)中の濃淡は光強度分布を意味しており、1本の入力光は光回路の出射面において16本の光に分岐され、各々の光が16個のポートから出力される。これらの16個のポートに番号付け(左から1、2、・・・、16)し、各ポートから出力される光の透過損失を測定した結果を図20(c)に示している。16個のポートの損失は原理損失12dBを基準として概ね2dB以内に分布しており、均等かつ低損失の光分配が実現されていることがわかる。

[0177]

このように、本発明の光回路設計方法によれば、 1800μ mという極めて短い導波路長で容易に光分割することが可能となる。従来の光回路で同等の機能を実現させる場合に必要とされる導波路長が1cm程度であることを勘案すると、本発明により導波路長の大幅な短縮化が可能であり、小型光回路を容易に実現できることが理解される。

【実施例9】

[0178]

本実施例では、本発明のホログラフィック波動伝達媒体を用いて光導波路に所望の曲率をもたせた「曲げ回路」を構成した例について説明する。

[0179]



誘電体で構成される光導をにおいては、導波路からの光の放射を発するために、光導波路の急激な曲げを避ける必要がある。したがって、曲げ回路の導波路は一定の曲率半径以上の小さな曲率を有するように設計される。例えば、比屈折率差 $\Delta=1.5$ %を有する石英系光導波路コアとクラッドとで構成される従来の曲げ回路では、5mm程度の曲率半径となるように回路設計することで湾曲した光回路を実現していた。

[0180]

これに対して、本実施例の光回路では、光導波路から一旦外部に漏れ出た光を多重散乱により反射させて元の光導波路に戻すことが可能となるため、大きな曲率(小さな曲率半径)で光導波路を設計することが可能となり、その結果、光回路を小型化することが可能となる。

[0181]

図21(a)および図21(b)は、本実施例の曲げ回路の屈折率分布(図21(a))と光伝搬の様子(図21(b))を説明するための図である。

[0182]

この光回路は、シリコン基板上に、高屈折率部と低屈折率部の比屈折率差 Δ が1.5%の石英を堆積させた光回路設計領域をエッチングによりパターン形成したもので、光回路の大きさは 100μ m× 90μ mである。図 21 (b) に示したように、光回路の入射面中央部(図中の下側中央)からこの入射面に対して-5 度の角度で入力された光は、光回路設計領域中を多重散乱しながら伝搬して、光回路の出射面(図中の上側)に対して+5 度の角度で出力される。

[0183]

図21(a)に示した屈折率分布は実施例2で説明した方法により求めた結果であり、この図において、黒色部は高屈折率部、白色部は低屈折率部に相当しており、ピクセルサイズ(メッシュにより画定されたカラムに相当)は $0.7 \times 0.7 \mu m^2$ である。

[0184]

この光回路に光伝搬させたときのフィールドの様子を数値計算して求めた結果を示す図21(b)中の濃淡は光回路設計領域における光強度分布を意味しており、導波路の外側へと漏れ出した光は多重散乱によって導波路へと反射されて戻り、放射による導波路からの光の漏れ出しが回避されている。また、この図に示されている出力側と入力側のフィールド形状はほぼ同様の形状となっており、導波路の外側へと漏れ出した光に起因するフィールド形状の乱れが多重散乱により整形されていることが分かる。

[0185]

本実施例の曲げ回路では、 90μ mの導波路長で光の入出力角度差10度の曲げが実現されている。この曲げを曲率半径に換算すると約0.5mmに相当しており、極めて小さな曲率半径(大きな曲率)の導波路が実現されていることになる。また、この曲げ回路における光の挿入損失は0.1dB以下であるから、この曲げ回路を複数個繰り返して設けて90度程度の曲げを実現したとしても、その損失は僅かに1dB以下となることが期待され、極めて小型の曲げ回路を実現することが可能である。

【実施例10】

[0186]

本実施例では、本発明のホログラフィック波動伝達媒体を用いて多モード干渉回路(MMI)を構成した例について説明する。

[0187]

光回路においては、光のフィールドが伝搬方向に大きな波数 (すなわち運動量)をもつと、横方向(伝搬方向と垂直方向)の波数 (すなわち横方向の運動量)が小さくなり、その結果、屈折率差が比較的小さい界面においても光が横方向に反射されることとなる。この現象を利用してある程度の幅広の光導波路を構成すると、伝搬光のフィールドはこの光導波路中で反射を繰り返しながら大きく蛇行して進行し、実効的な光路長を長くすることが可能となる。このような光伝搬現象は、複数のモードの光が存在し得る光回路中において、これら各モードの光が互いに干渉し合いながら伝搬していることに対応し、このよう



な光回路は、多モード干液の路(MMI)と呼ばれる。





[0188]

しかし、従来の多モード干渉回路中では、ある次数以上の高次モードは存在できず、外 部に放射されてしまう。すなわち、光回路の幅を広く設定するほど光回路中を伝搬する光 の大きな蛇行が期待され実効的な光路長を長くすることが可能となるが、その一方で、放 射により光回路外部へと光が漏れ出てしまうという問題があった。

[0189]

本実施例では、このような問題を解決するために、多モード干渉回路の内部に本発明の 光回路を設けることとした。

[0190]

図22(a)および図22(b)は、本実施例における光回路設計領域における屈折率 分布(図22(a))と、この光回路中を伝搬する光の波長毎のフィールドの伝搬の様子 を説明するための図(図22(b))である。

[0191]

この光回路は、シリコン基板上に、高屈折率部と低屈折率部の比屈折率差 Δが0.75%の 石英を堆積させた光回路設計領域をエッチングによりパターン形成したもので、光回路の 大きさは幅60μm×長さ3000μmである。図22(a)中の下部が入射面に対応し 、この入射面に設けられた1つのポートから 1.31μ m、 1.49μ mおよび 1.55μ mの3つの 波長の光が波長多重された光が入力され、これら3つの波長の光の各々はその波長に応じ て異なる蛇行態様で光回路中を進行し、図中の上部で表される出射面に設けられた3つの ポートから各波長の光毎に出力される。すなわち、この光回路は波長選択フィルタとして 機能する。

[0192]

図22(a)に示した屈折率分布は実施例2で説明した方法により求めた結果であり、 この図において、黒色部は高屈折率部、白色部は低屈折率部に相当しており、ピクセルサ イズ(メッシュにより画定されたカラムに相当)は $3 \times 3 \mu m^2$ である。この図の左右の 各々に示されている縦方向に延在する帯状の低屈折率領域は、従来の多モード干渉回路で も設けられている領域であり、これらの帯状領域の間の高屈折率領域中に分散して設けら れた低屈折率部により本発明で設定される屈折率分布が与えられている。

[0193]

この光回路に光伝搬させたときのフィールドの様子を各波長毎に数値計算して求めた結 果を示す図22(b)中の濃淡は光回路設計領域における光強度分布を意味しており、何 れの波長の光も光回路中を蛇行しながら進行している様子、および、光回路内でも多重散 乱により多モード干渉回路部分の外部へと漏れ出る光は殆どないことが理解できる。

[0194]

図22(b)に示されている光の蛇行の様子からわかるように、この回路中では、斜め に広がって進行する光が回路側面で折り返され、この折り返しを繰り返しながら各出力ポ ートへと集光される。従って、この光回路では、小さな面積の光回路設計領域内で大きな 光路長差をもたせることが可能であり、かつ、個々のピクセル (個々のカラムの屈折率) が伝搬フィールドに及ぼす影響を高めて光を効率的に制御することが可能となっている。 また、本実施例の多モード干渉回路の各出力ポートとも、伝搬損失は約0.8dB、漏話 量は-20dB以下であり、波長選択フィルタとして良好な特性が得られている。

[0195]

以上のように、本実施例の多モード干渉回路では、伝搬光の漏れを抑制することのみな らず、回路の小型化および光の制御性を高めることが可能となる。

【実施例11】

[0196]

本実施例の光回路は、1. 3μmと1. 55μmの2つの波長の光の波長多重光を各々 の波長の光に分波する平面光波回路である。このような分波回路を実施例1で説明した方 法により設計しようとすると、図23 (a)の右図のように、光回路設計領域内に分布さ



せる低屈折率部が多く必要 って基板厚さ方向での光閉じ込めが困 なり、図7に示したような特別な光閉じ込め構造としなければならないことは既に説明した。

[0197]

[0198]

本実施例においては、さらに、屈折率分布の決定に際してなるべく高屈折率部が多くなるように高屈折率部と低屈折率部を分布させ、低屈折率を有するカラムが連続して配列される領域がなるべく少なくなるように屈折率分布を決定することとした(図23(a)の左図)。このことは、低屈折率を有するカラムを高屈折率を有するカラムの存在しない領域、すなわち高屈折率カラムの空隙として観念した場合には、この高屈折率カラムの空隙がなるべく連続して分布することがないように可能な限り多くの高屈折率カラムを分布させることで屈折率分布を決定するもの、と言い換えることもできる。

[0199]

このための具体的な方法は以下のとおりである。まず、アルゴリズムを、屈折率分布中での光導波路のコアに相当する部分が多くなるように実施例2で説明したアルゴリズムを以下のように改良する。

[0200]

すなわち、

 $n_{offset} > 0$ \cdots (19)

なる量を定義して、

 $v_q(z,x)>(n_{core}+n_{clad})/2-n_{offset}$ のときは $n_q(z,x)=n_{core}$ ··· (20) $v_q(z,x)<(n_{core}+n_{clad})/2-n_{offset}$ のときは $n_q(z,x)=n_{cladd}$ ··· (21) とする。ここで、 n_{core} はコアに相当する屈折率で高屈折率部の屈折率に相当し、 n_{clad} はクラッドに相当する屈折率で低屈折率部の屈折率に相当する。したがって、光回路設計領域内での屈折率分布は、これらの2種類の屈折率を空間的に分布させて得られることになる。このような n_{offset} の導入により、コア部分が多い光回路を設計することが可能である。なお、 n_{offset} なる量は、以下のようにして求められる。

[0201]

図23 (b) は、単位長さ当りの導波路中に空隙が出現する確率(横軸)と、高屈折率部の空隙が連続する(すなわち低屈折率部が連続する)カラムの数 N_g 毎の頻度(縦軸)との関係を説明するための図で、モンテカルロ法での計算結果である。 N_g 値の違いは空孔の繋がり具合を反映するものであるため、導波路中での単位長当りの頻度は N_g 値によって異なる。なお、横軸で示した空隙の出現確率がゼロとは単位長の導波路に全く空隙がない場合であり、出現確率が1とは単位長の導波路の全てが空隙の場合であり、出現確率が0.5とは単位長の導波路の半分が空隙の場合に相当する。また、例えば $N_g=1$ の場合の曲線において単位距離当りの頻度が0.1というのは、10のカラムからなる列を想定したときに、確率的に1つの $N_g=1$ の空隙カラムが存在するという意味である。

[0202]

この計算では、横方向に連続した空隙がフィールドに及ぼす影響は事実上無視できる程度のものであるために考慮しないこととして、光回路の縦方向領域のみを対象とする。このような取扱いが妥当なのは、光が伝搬する回路中において、激しく電磁界が変化するのは伝搬方向であることによる。

[0203]

空隙の単位長はコアの屈折率分布のメッシュ間隔とされ、例えばメッシュ間隔を $1~\mu$ m と設定した場合の空隙の単位長は $1~\mu$ mとなる。従って、このような空隙で互いに離隔された高屈折率カラム間の間隙は、 $N_g=0$ 、1、2、・・・の各々について $0~\mu$ m、 $1~\mu$ m、 $2~\mu$ m、 \cdot ・・となる。

[0204]



[0205]

そこで、図23(b)を基に、 $N_g=4$ 以上の間隙が殆ど生じず、かつ、屈折率変化が生じるコアとクラッドとの界面が適当に多くなる条件を探すと、 $N_g=1$ の空隙の出現確率を0.2±0.05程度とすることが望ましいこととなる。このことは、実施例1の設計条件で決定される屈折率分布において、コア部とクラッド部が同等の分布確率で略ランダムに分布するものとし、かつ、そのバラッキ(2 σ)が屈折率差程度であるものとし、さらに、正規分布するものであると仮定して、コアの配置パラメータを屈折率差の約30%程度とすればよいことを意味している。すなわち、 $n_{offset}=(n_{core}-n_{clad})/3$ 程度とすれば、屈折率変化する界面が適当に多く含まれ、かつ、コアの間隙幅が少ない光回路を構成することが可能となる。

[0206]

このようなアルゴリズムに基づいて屈折率分布を決定し光回路を実際に試作して特性を調べたところ、図 2 3 (b) のような屈折率分布とした場合の光損失が約 6 d B であったのに対し、図 2 3 (a) のような本実施例の屈折率分布とした場合の光損失は約 2.5 d B であり、大幅な損失低減が確認された。

[0207]

なお、本実施例においては、予めnoffsetを定数として与えることとしたが、定数である必要は必ずしもない。図23 (b) の横軸が単位距離あたりの空隙の出現確率とされていることからもわかるように、計算の途中で空隙の出現確率を集計し、その結果をもとにnoffsetを逐次変更することとすれば、より確実な修正が可能となる。すなわち、 v_q (z,x)の頻度を求めて、たとえば50%に設定したい場合はnoffsetを v_q (z,x)の平均値に設定するなどすればよい。

【実施例12】

[0208]

図24(a)は本実施例の電極構造の断面図、図24(b)はこの素子を用いた光回路の構成例である。図24(a)は、複数の組の屈折率分布を電気光効果により基板上に必要に応じて生じさせることを特徴とする光波形整形器の例として、シリコン基板上に、光学的に透明な絶縁膜(ここでは石英ガラス)を介して電極をマトリクス状に設けて再構成可能な光回路を構成する例を図示している。絶縁膜は 0.3μ m程度、ドープ領域は 3μ m程度の厚みである。この例ではさらにその下にガラス層がある所謂Silicon-On-Insulator(SOI)構造の基板を用いている。電極に電圧を掛けることにより電子濃度の変化から 10^{-3} 程度の比屈折率差を与えることが可能である。これはMOS構造であるので、通常の半導体プロセスにより容易に微細かつ大規模なものをつくることが可能である。一般に 10^{-3} の比屈折率差では光導波路構造をつくったとしても非常に閉じ込めが弱いため現実的な回路を構成することは困難であるが、UV光により石英ガラスに書き込むファイバグレーティングのような弱い屈折率変調でも大きな光の反射が可能なのと同様に、広い領域計算領域を用いて本実施形態により光回路を設計すれば実用的な光回路を構成することができる。

[0209]

上記実施例1~11で説明したように屈折率分布のパターンを設計し、その屈折率分布に合わせて電圧の分布を生じさせることにより光回路を構成できる。特に、複数の屈折率分布をあらかじめ半導体メモリ等に入れておき、必要に応じて電圧の分布を変化させることで光回路を再構成できる。また、回路はMOSのプロセスを適用できるので、フラッシュメモリと同様の構成を用いれば書き込み式の光回路を構成できる。すなわち、ソース、ドレイン、フローティングゲートとコントロールゲートを回路の一部に設け、ソース、ド



レイン部分の屈折率制御は なして、フローティングゲート直下の原 変化により光回路を構成する。ここで、ソース、ドレイン部分へは回路再構成の際にいみ通電すればよい ので、屈折率分布としては電圧をOFFにした状態で回路を構成すればよい。

[0210]

本実施形態により、5mm角程度のチップサイズに100万電極程度をマトリックス状に配置し波形整形器ができた。これは基板に対してフィールド径として数百ミクロンに拡大し、かつ、位相分布を制御するもので、突き当て結合により結合したスラブ導波路を介して対向する同様の素子に対して光合分波が可能である。ここで、これらの光部品(ファイバ、本実施形態の素子、スラブ導波路)は光学的に透明な接着剤で接合されている。

[0211]

図24(b)は図24(a)の素子を用いた光回路の例で、ここではフィールドを拡大するとともに横方向に一様な位相勾配を与えることで左端下から右上に光信号を伝搬させている。位相を適当に調整することにより複数のチャンネルへの分配も可能である。

【図面の簡単な説明】

[0212]

- 【図1】本発明のホログラフィック波動伝達媒体の基礎となる基本概念と基本構造と を説明するための図である。
- 【図2】従来のアレイ導波路格子回路の構成例を説明するための図である。
- 【図3】本発明のホログラフィック波動伝達媒体の空間的な屈折率分布を決定するための計算手順を説明するためのフローチャートである。
- 【図4】計算手順の理解を容易にするために、ホログラフィック波動伝達媒体中でのフィールドの様子の一例を示した図である。
- 【図5】実施例1における光回路設計の設定を説明するための図である。
- 【図6】実施例1による屈折率分布(a)と透過スペクトル(b)を説明するための図である。
- 【図7】平面光波回路状の屈折率分布を有し、かつ、基板垂直方向での光閉じ込め可能な実施例1の光回路を説明するための図である。
- 【図8】実施例2の光回路設計のフローを簡単に示したフローチャートである。
- 【図9】図8に示したアルゴリズムを実行するための、フィールドのデータを説明するための図である。
 - 【図10】実施例1と実施例2での計算の収束の様子を示した図である。
- 【図11】実施例2の光回路の屈折率分布(a)と透過スペクトル(b)を説明するための図である。
- 【図12】実施例3の4波長分波器の光回路設計のための条件設定を説明するための図である。
- 【図13】実施例3で計算した光回路の透過損失スペクトラム(透過率 (dB))を説明するための図で、(a) は入力光の偏光状態がTEモードのみの設定の場合(図 12 (a) の条件に対応)であり、(b) は入力光の偏光状態のTEモードにTMモードを加えた設定の場合(図 12 (b) の条件に対応)である。
- 【図14】実施例4の光回路設計のための条件設定を説明するための図で、(a)は 単純なバンド透過フィルタを設定した場合、(b)はバンド整形用のダミーポートを 設けた場合の図である。
- 【図15】図14 (a) および図14 (b) に示した条件設定の下で調整された光回路の出力ポートから出力される出力光の透過損失のスペクトラムである。
- 【図16】実施例5の光回路の設定条件とその光回路の透過損失のスペクトラムを説明するための図である。
- 【図17】実施例6の光回路の入出力ペアの設定(a)、 1.55μ mの出射フィールド分布の設定(b)、ならびに、ポートaおよびポート b から入力光を入力させた場合の各々の出力光の透過損失スペクトラム((c)および(d))を説明するための図である。



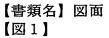
- 【図18】実施例7に いて反射成分をも考慮する際の伝搬行列 扱いの概要を説明するための図で、光 路中の微小部分のみに着目して図示した品である。
- 【図19】実施例8の16分岐光回路における、屈折率分布(a)、光伝搬の様子(b)、および、16個の各出力ポートから出力される光の光透過損失dB(c)を示す図である。
- 【図20】実施例8の16分岐光回路における、屈折率分布(a)、光伝搬の様子(b)、および、16個の各出力ポートから出力される光の光透過損失dB(c)を示す図である。
- 【図21】実施例9の曲げ回路の屈折率分布(a)と光伝搬の様子(b)を説明するための図である。
- 【図22】実施例10における光回路設計領域における屈折率分布(a)と、この光回路中を伝搬する光の波長毎のフィールドの伝搬の様子を説明するための図(b)である。
- 【図23】実施例11における光回路設計領域内の屈折率分布 (a) と単位長さ当りの導波路中に空隙が出現する確率 (横軸) と、高屈折率部の空隙が連続する (すなわち低屈折率部が連続する) カラムの数Ng 毎の頻度 (縦軸) との関係を説明するための図 (b) である。
- 【図24】 (a) は実施例12の電極構造の断面図、(b) はこの素子を用いた光回路の構成例を説明するための図である。

【符号の説明】

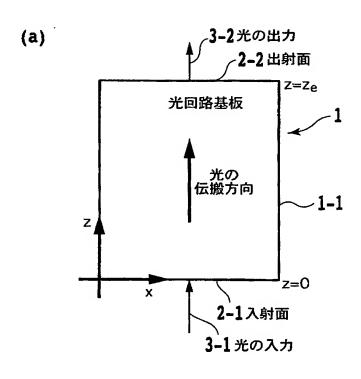
[0213]

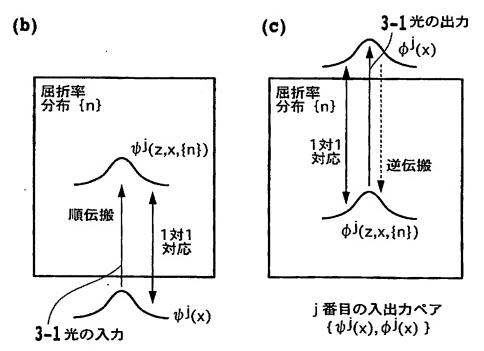
- 1-1 光回路の設計領域
- 1-11 高屈折率部 (誘電体多重散乱部)
- 1-11a 第1の高屈折率部
- 1-11b 第2の高屈折率部
- 1-12 低屈折率部
- 2-1 入射面
- 2-2 出射面
- 3-1 入力光
- 3-2 出力光
- 4-1、4-2 スターカプラ (光合分波器)
- 5 アレイ導波路
- 6 波長板



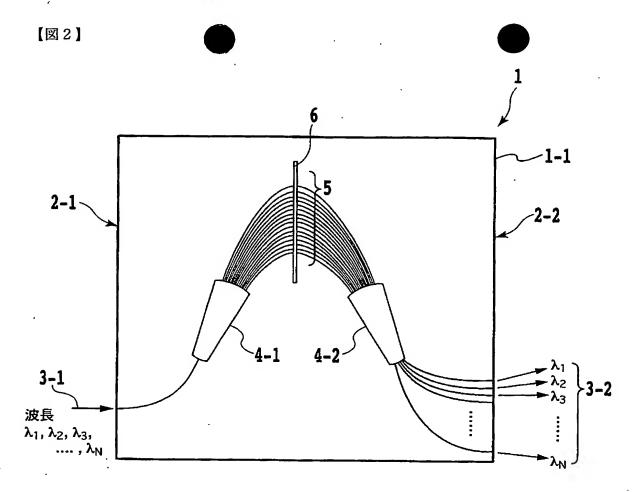


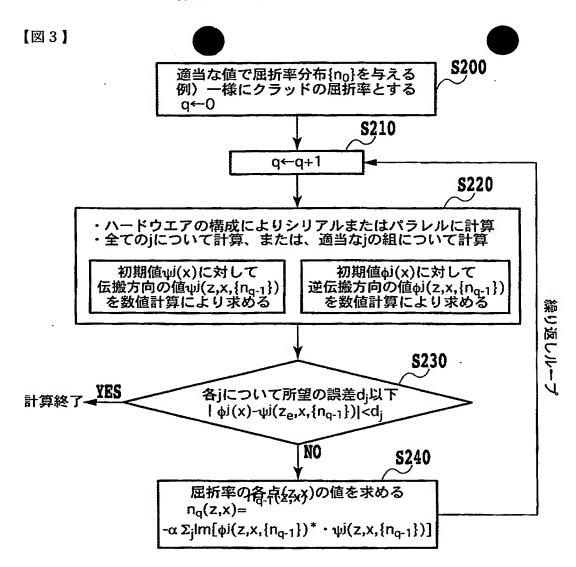






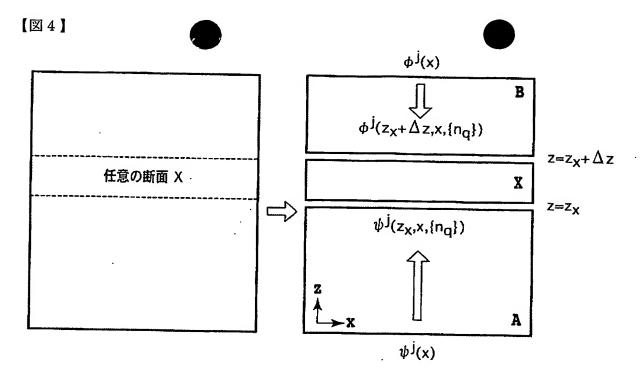




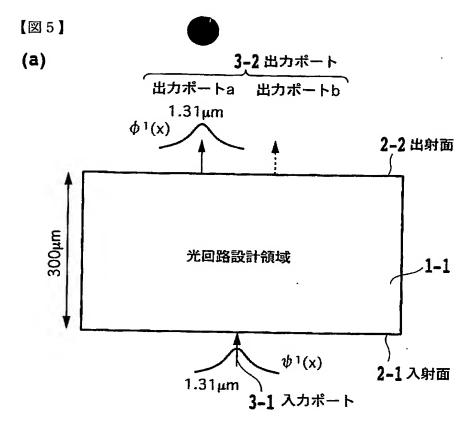


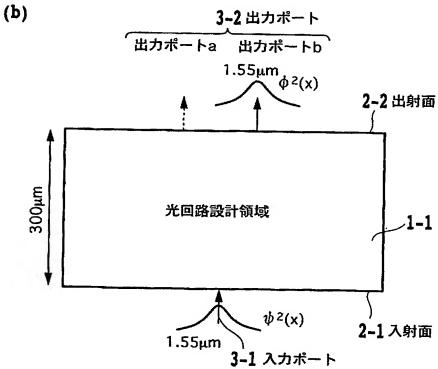
※ "←"の意味はたとえば A←B+C はAにBとCの和を代入することを表す





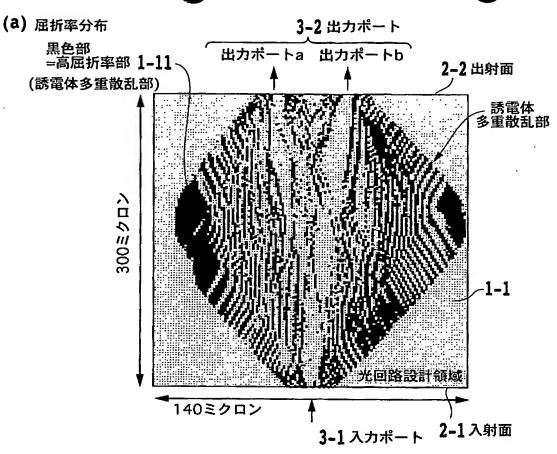




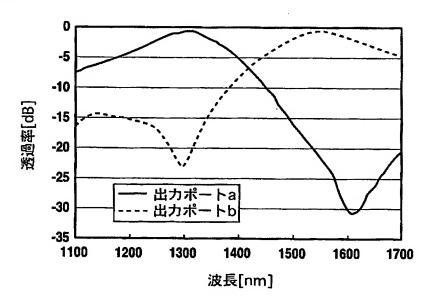




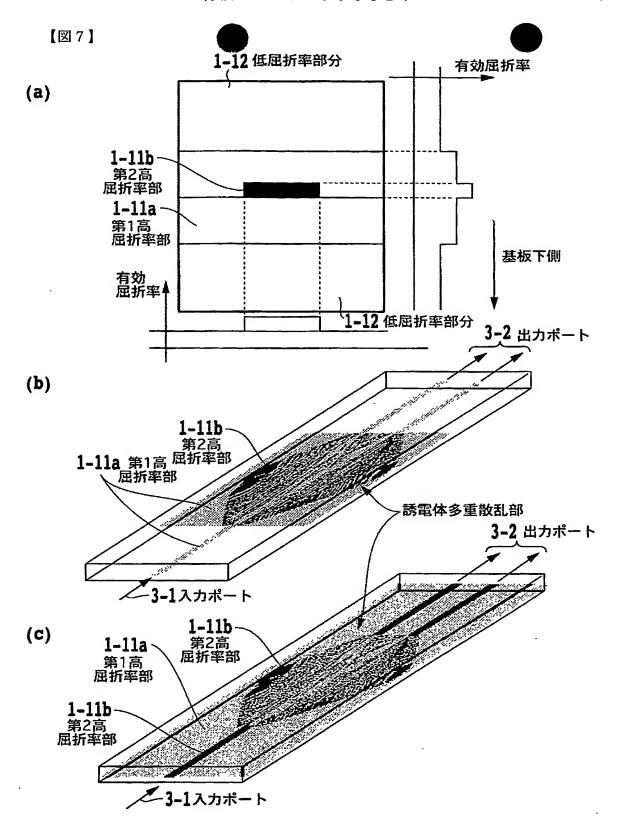




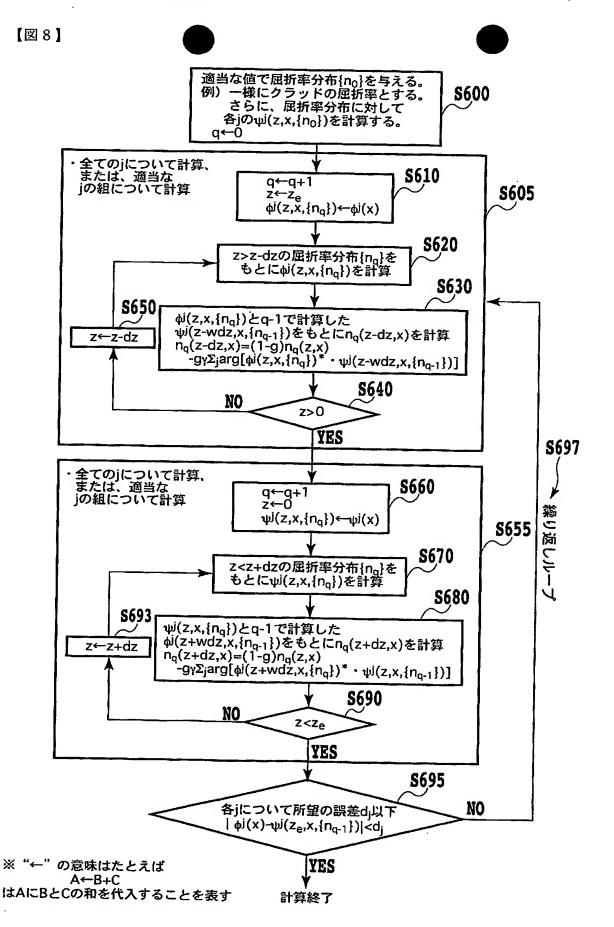
(b) 透過スペクトル

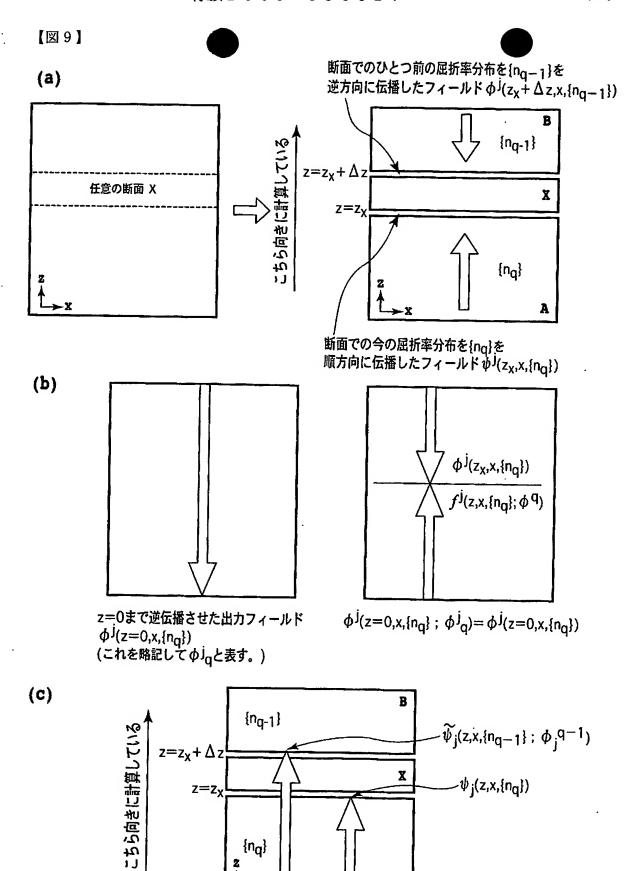








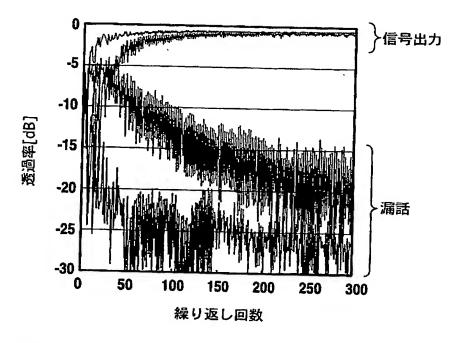




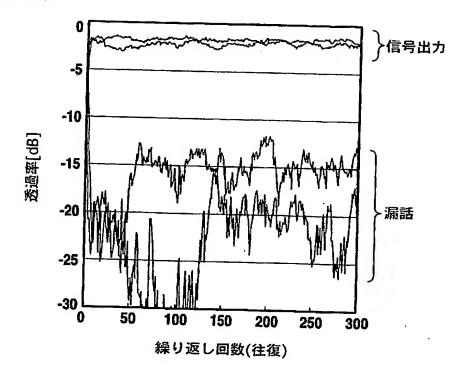
A



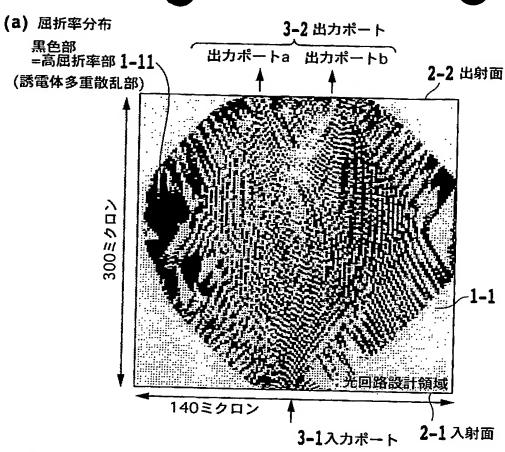
(a) 実施例 1



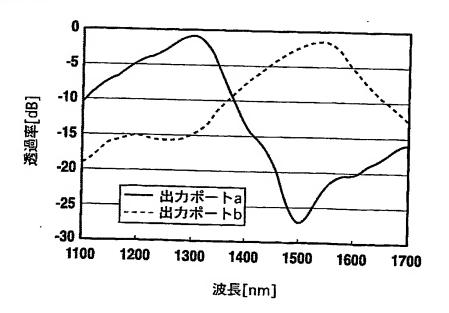
(b) 実施例 2

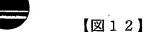


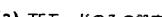


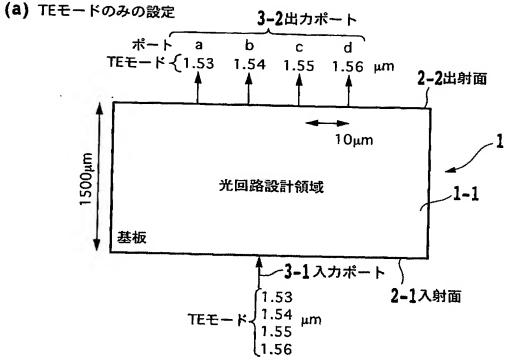


(b) 透過スペクトル

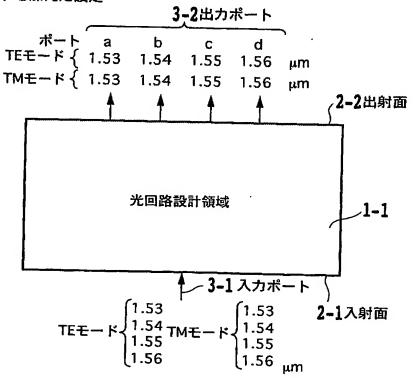






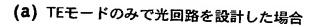


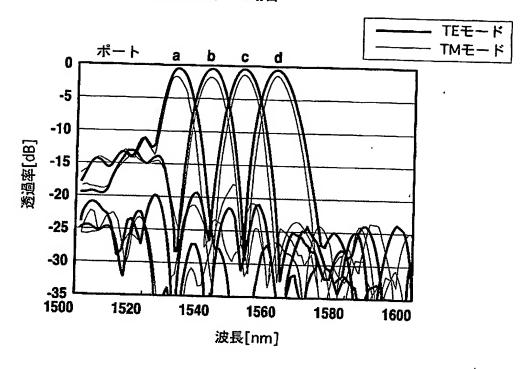
(b) TMモードを加えた設定



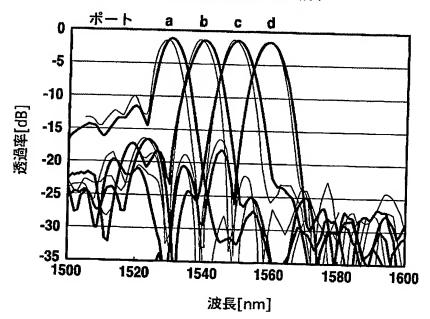


【図13】





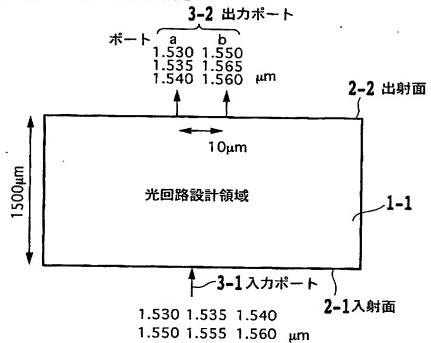
(b) TEモードとTMモードで光回路を設計した場合



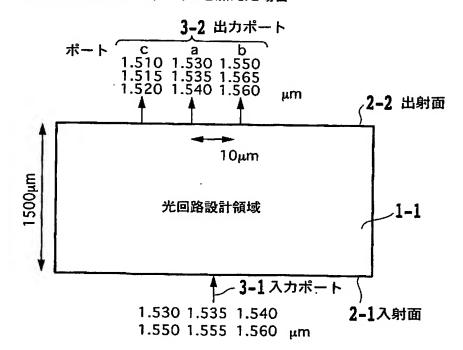




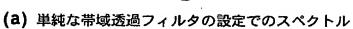
(a) 単純なバンド透過フィルタの設定

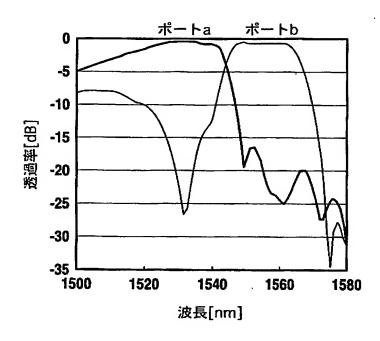


(b) バンドを整形用のダミーポートcを加えた場合

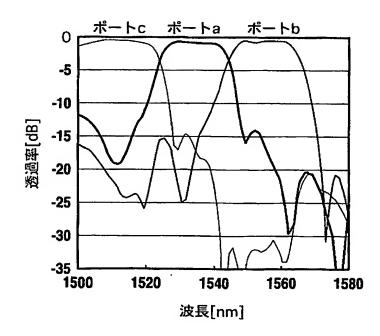








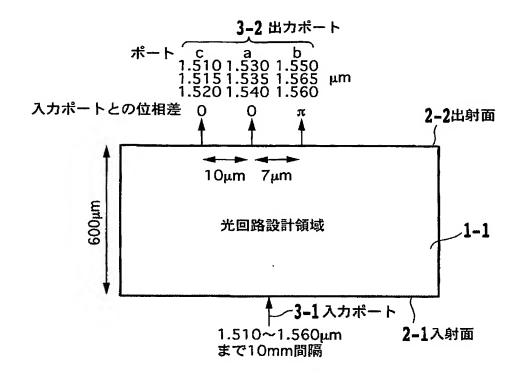
(b) 帯域整形用のダミーポートcを加えた場合の透過スペクトル



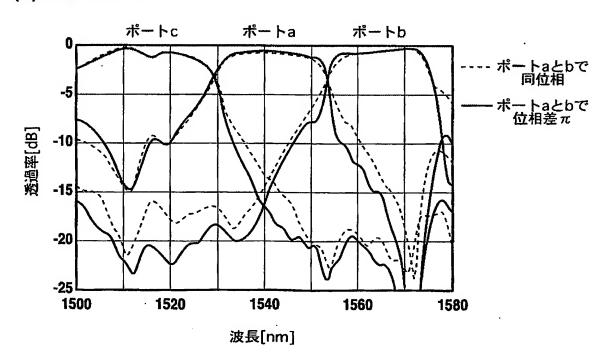


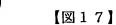


(a) 帯域透過フィルタの出力ポートの設定



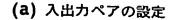
(b) 透過スペクトル

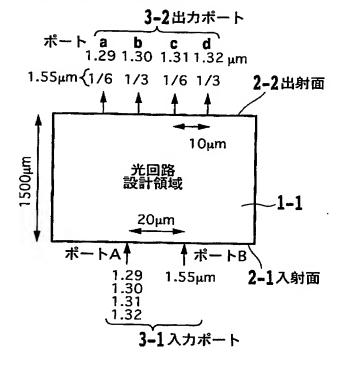


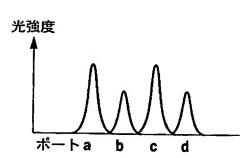




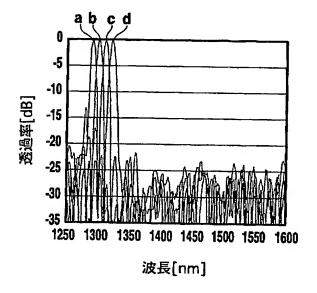
(b) 1.55µmの出射フィールド分布の設定



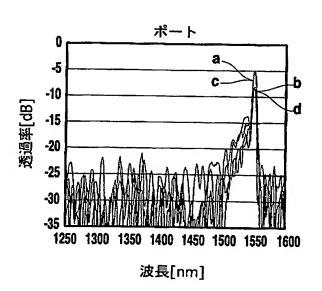




(C) ポートAから入射した場合の 透過スペクトル

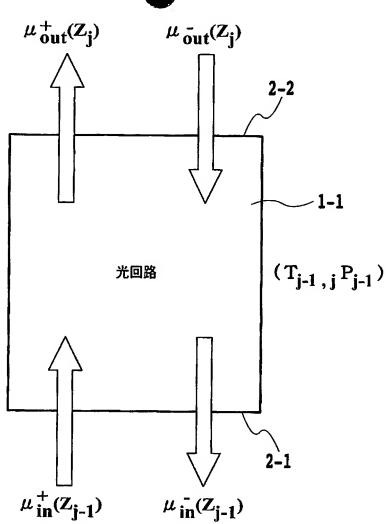


(d) ポートBから入射した場合の 透過スペクトル



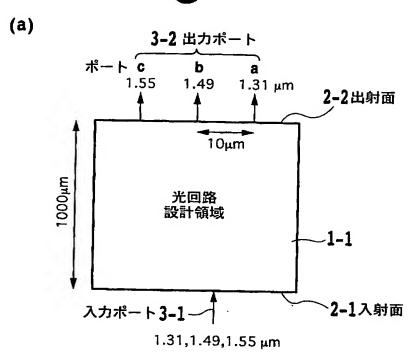




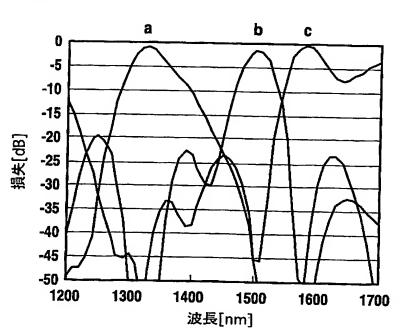








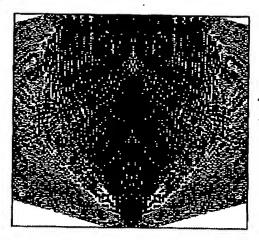






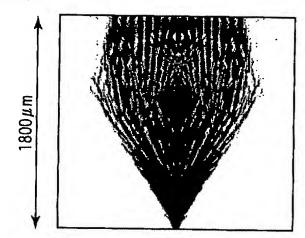
【図20】

(a) 屈折率分布の様子

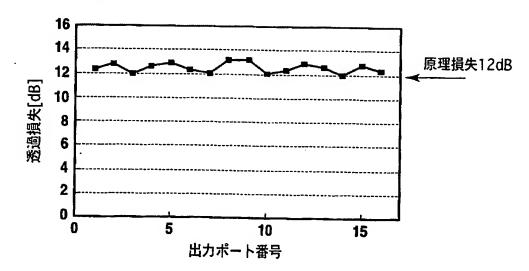


420μm×1800μm Δ=0.75% ピクセルサイズ=3μm×3μm

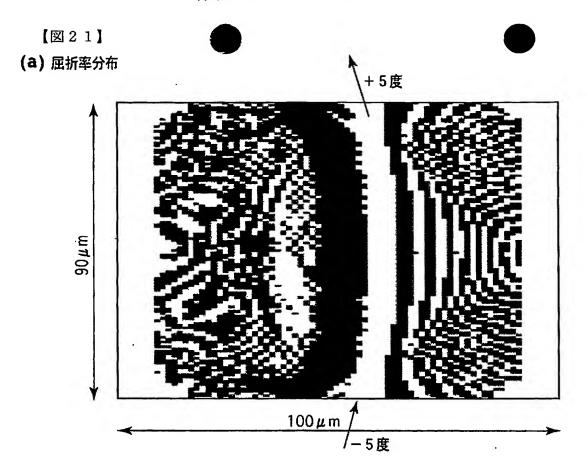
(b) 光の伝搬の様子

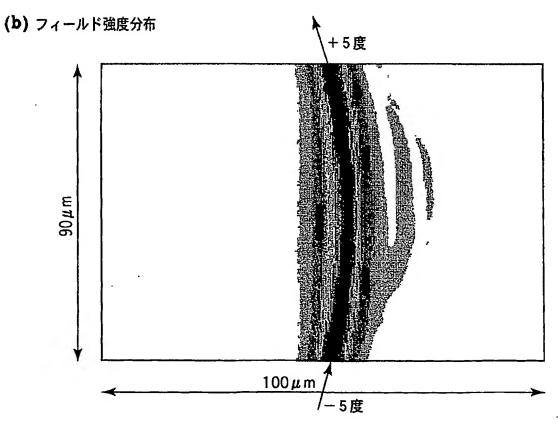


(C) 各ポートの透過損失







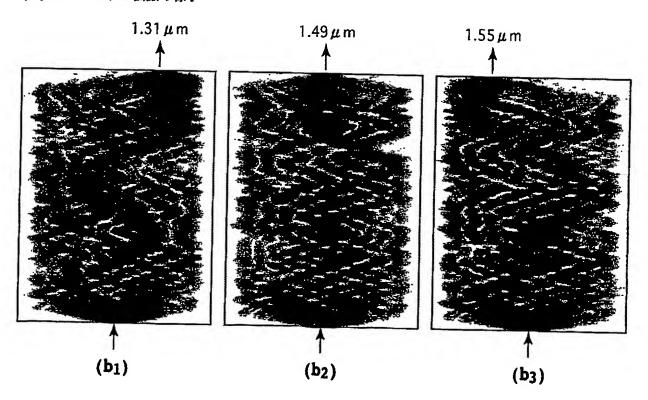




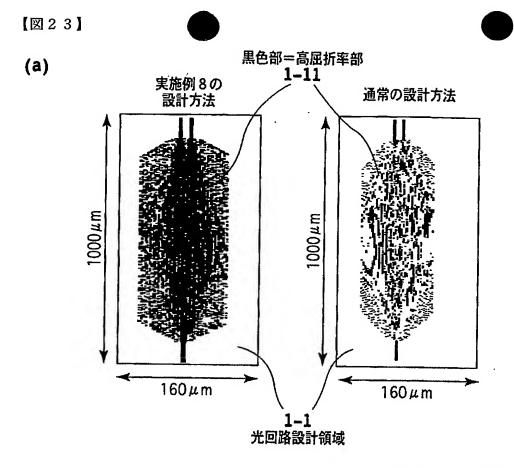
(a) 屈折率分布

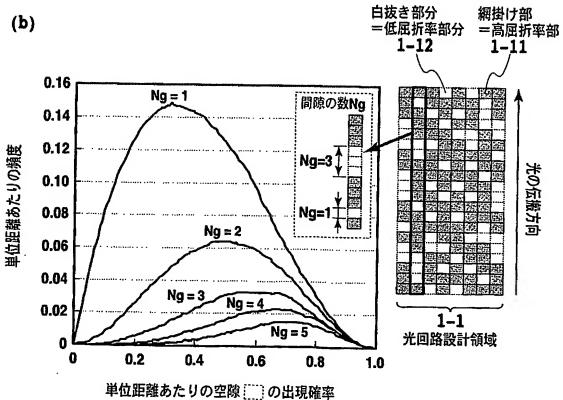
1.31/1.49/1.55 μm
WDMスプリッタ

(b) フィールドの伝搬の様子

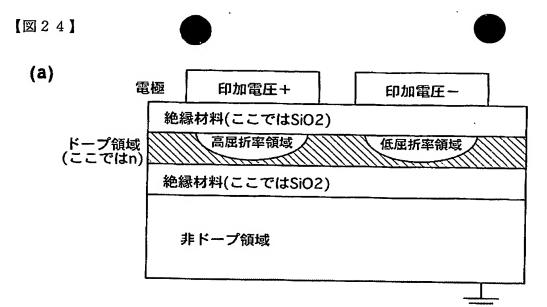


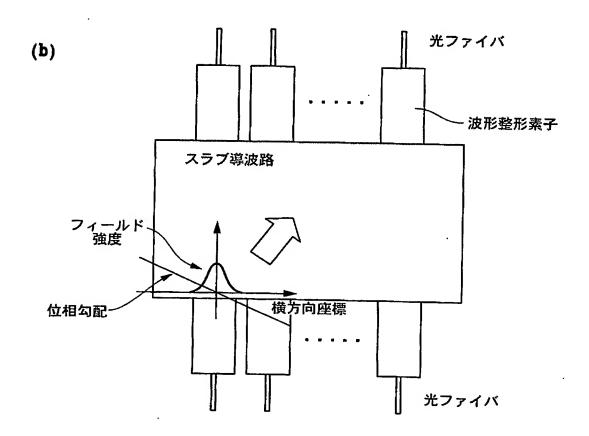














【書類名】要約書





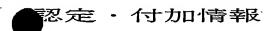
【要約】

【課題】 緩やかな屈折率分布でも充分に高効率の光信号制御を可能とする波動伝達媒体および導波回路を提供すること。

【解決手段】 波動伝達媒体(光の場合には誘電体)に入力ポート3-1と出力ポート3-2とを設け、入力ポート3-1から入射した伝搬光のフィールド分布1(順伝搬光)と、入力ポート3-1から入射した光信号が出力ポート3-2から出力される際に期待される出力フィールドを出力ポート側から逆伝搬させた位相共役光のフィールド分布2(逆伝搬光)と、を数値計算により求める。そして、これらのフィールド分布1および2をもとに、伝搬光と逆伝搬光の各点(x,z)における位相差をなくすように、媒体中での空間的な屈折率分布を求める。これにより、媒体内で生じる伝搬波同士の多重散乱による干渉現象により、実効的な光路長が長くなり、緩やかな屈折率分布でも充分に高い光信号制御性を有する光回路を構成することが可能となる。

【選択図】 図1





特許出願の番号 特願2003-336527

受付番号 50301597889

書類名 特許願

担当官 第七担当上席 0096

作成日 平成15年10月 1日

<認定情報・付加情報>

【特許出願人】

【識別番号】 000004226

【住所又は居所】 東京都千代田区大手町二丁目3番1号

【氏名又は名称】 日本電信電話株式会社

【代理人】 申請人

【識別番号】 100077481

【住所又は居所】 東京都港区赤坂2丁目6番20号 谷・阿部特許

事務所

【氏名又は名称】 谷 義一

【選任した代理人】

【識別番号】 100088915

【住所又は居所】 東京都港区赤坂2丁目6番20号 谷・阿部特許

事務所

【氏名又は名称】 阿部 和夫



出願人履歴情報

識別番号

[000004226]

1. 変更年月日 [変更理由]

1999年 7月15日 住所変更

住所

東京都千代田区大手町二丁目3番1号

氏 名

日本電信電話株式会社